

پیش‌بینی میزان آلاینده NO_x در یک محفظه احتراق آزمایشگاهی با شعله پایدارشده چرخشی با استفاده از روش پردازش تصویر شعله و به کارگیری روش‌های داده کاوی

علیرضا ترابی^۱، روزبه ریاضی^۲، محمد دانشی کهنه^۳، شیدوش وکیلی‌پور^۴، هادی ویسی^۵، هادی زارع^۶

۱ استادیار، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران

۲ استادیار، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران، ro_riazi@ut.ac.ir

۳ دانشجوی کارشناسی ارشد، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران

۴ استادیار، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران

۵ استادیار، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران

۶ استادیار، دانشکده علوم و فنون نوین، دانشگاه تهران، تهران

تاریخ دریافت: ۱۳۹۴/۰۹/۲۷

تاریخ پذیرش: ۱۳۹۵/۰۲/۱۷

چکیده

هدف این مقاله پیش‌بینی محدوده آلاینده NO_x براساس ویژگی‌های استخراج‌شده از تصویر شعله (شامل ویژگی‌های هندسی و نورتابی) است. در این مقاله ارتباط بین تصاویر ثبت‌شده از شعله در نقاط مختلف عملکردی یک محفظه احتراق آزمایشگاهی با کاربرد در توربین‌های گازی نیروگاهی، با مقادیر اندازه‌گیری‌شده سطح آلاینده NO_x تولیدشده در این نقاط عملکردی، به کمک پردازش تصویر شعله و به کارگیری سه روش شبکه عصبی متفاوت بررسی شده است. ویژگی‌های استخراج‌شده از تصویر شعله به عنوان ورودی به شبکه‌های عصبی LVQ، خودسازمانده و چندلایه ارائه و بر این اساس محدوده مقادیر NO_x مربوط به تصویر شعله، پیش‌بینی و با مقادیر اندازه‌گیری‌شده از محفظه صحتسنجی می‌شود. آزمایشات مربوطه با به کارگیری چهار نوع انژکتور پاشش سوخت ثانویه، با ساختار هندسی و طراحی متفاوت، در شرایط نسبت همارزی کلی در محدوده ۰/۷ تا ۰/۹ همراه با مقادیر مختلف دبی پاشش سوخت ثانویه در محدوده صفر تا ۴/۲ لیتر بر دقیقه قبل انجام شده است. نتایج نشان می‌دهد که شبکه عصبی LVQ جهت پیش‌بینی میزان آلاینده NO_x با دقت ۹۷ درصد توانایی بالاتری نسبت به شبکه عصبی چندلایه (با دقت ۹۵ درصد) و خودسازمانده (با دقت ۸۹ درصد) دارد. نوآوری این پژوهش در این است که تاکنون روی این محفظه احتراق (همراه با پاشش سوخت ثانویه) هیچ مطالعه‌ای بر پایه پردازش تصویر شعله انجام نشده است.

واژگان کلیدی

محفظه احتراق با شعله پایدارشده چرخشی، شبکه عصبی چندلایه، شبکه عصبی خودسازمانده، شبکه عصبی LVQ

۱. مقدمه

مطالعه، بالستر و هرناندز (۲۰۰۸) با استفاده از تصویربرداری از شعله در شرایط مختلف نسبت همارزی در یک محفظه احتراق آزمایشگاهی و به کارگیری شبکه عصبی خودسازمانده^۱ موفق به پیش‌بینی NO_x براساس اطلاعات برگرفته از تصویر دوبعدی شعله پیش‌مخلط مغوشش شدند [۱]. سپس با مقایسه بین نتایج حاصل از شبکه عصبی و میزان NO_x اندازه‌گیری شده از محفظه احتراق، میزان دقت این روش مورد بررسی قرار گرفت. آنها با استفاده از پردازش تصویر شعله، برخی ویژگی‌های هندسی (مانند طول، پهنا و مساحت شعله) و همچنین برخی ویژگی‌های نورتابی را از تصویر دوبعدی شعله استخراج و به عنوان ورودی به شبکه عصبی ارائه کردند. نتایج حاصل در این پژوهش ارتباط بین طول، عرض و مساحت تصویر شعله و میزان NO_x خروجی محفظه احتراق را بیان می‌کند. لو و همکاران (۱۹۹۹) نیز موفق شدند با استفاده از تصویر دوبعدی شعله و به کارگیری یک شبکه عصبی مصنوعی پیش‌خور^۲، ارتباط بین پنج ویژگی هندسی و نورتابی تصویر شعله با آلیندگی و دمای محفظه احتراق را تشریح نمایند [۴]. ووا و همکاران (۲۰۰۴) با انجام یک روش پردازش تصویر، رابطه بین ورودی‌های محفظه احتراق مانند میزان سوخت محفظه با محیط تصویر شعله را استخراج نمودند [۵]. گونزالس و همکاران نیز با بررسی کامل تصاویر دوبعدی ثبت شده از محفظه احتراق یک مشعل با سوخت زغال سنگ، با استخراج برخی ویژگی‌های هندسی، نورتابی و فرکانسی از تصویر شعله موفق شدند میزان گازهای NO_x ، دی‌اکسید گوگرد و مونو اکسید کربن را پیش‌بینی و محاسبه نمایند [۶-۸]. سپس با مقایسه مقادیر پیش‌بینی شده و میزان واقعی اندازه‌گیری شده این گازها، نتایج حاصل را صحه‌گذاری کنند. رحمان و همکاران (۲۰۰۴) رابطه‌ای بین میانگین نورتابی تصویر شعله و بازده یک بویلر ارایه نمودند [۹]. تانگ و ژو (۲۰۱۵) نیز ارتباط بین ویژگی هندسی طول تصویر شعله مغوشش را با حرارت آزادشده از آن تشریح نموده‌اند [۱۰]. یو و مک‌گرگور (۲۰۰۴) پس از ثبت تصاویر دوبعدی شعله در یک بویلر صنعتی، با به کارگیری روش آنالیز تصویر چندمتغیره^۳ میزان آلینده NO_x و دی‌اکسید گوگرد را با استفاده از ویژگی‌های هندسی، نورتابی و رنگی تصویر دوبعدی شعله مغوشش پیش‌بینی نمودند [۱۱]. همچنین کانتاناپریدا و همکاران (۲۰۰۳) با ثبت تصاویر و استخراج طول تصویر شعله و به کارگیری شبکه عصبی

روش‌های مبتنی بر اطلاعات تصویری^۱ از دیرباز به عنوان ابزاری ارزشمند در مکانیک سیالات و احتراق مطرح بوده‌اند. شناسایی و مطالعه یک میدان احتراقی نیازمند اندازه‌گیری دقیق پارامترهای فیزیکی و شیمیایی مختلف میدان جریان به صورت مکانی و زمانی است. هرچند این امر (اندازه‌گیری و ثبت پارامترهای احتراق) عموماً در مقیاس آزمایشگاهی بسیار سخت و پرهزینه است، اما در مطالعه یک میدان احتراقی، وقتی از اطلاعات مربوط به ساختار شعله در کنار محاسبه و اندازه‌گیری پارامترهای دیگر استفاده شود، دقت پیش‌بینی‌ها افزایش می‌یابد [۱]. امروزه از میان روش‌های متنوع بررسی ساختار شعله، استفاده از روش تصویربرداری از شعله (در مقیاس آزمایشگاهی و صنعتی) با دوربین‌های دیجیتال معمولی بهدلیل پایین‌بودن هزینه، قابلیت اطمینان و امکان جابه‌جایی آسان تجهیزات مرتبط با آن، مورد توجه قرار گرفته است [۲]. در این روش می‌توان از یک دوربین دیجیتال و یک کامپیوتر برای ثبت و پردازش تصویر شعله استفاده کرد. در این رهگذر، چالش اصلی تحلیل اطلاعات حاصل و تبدیل تصاویر خام خبیط شده به داده‌های قابل استفاده است [۳]. مهمترین مرحله پس از ثبت تصاویر، استخراج ویژگی‌های تصویری مناسب از تصویر شعله است. با توجه به تجهیزات موجود و روش پردازش تصویر شعله به کارگرفته شده، ویژگی‌های متنوعی از تصویر شعله استخراج می‌گردد. در برخی مطالعات از ویژگی‌های هندسی و نورتابی تصویر شعله استفاده شده است [۱۰-۱۴]. همچنین ویژگی‌های رنگی تصویر شعله مورد توجه برخی از پژوهشگران قرار گرفته است [۱۱]. ویژگی‌های استخراج شده از پردازش تصویر شعله، به عنوان امضای یک وضعیت احتراقی توصیف می‌گردد [۱]. بهطور کلی روش استفاده از تصویر دوبعدی شعله، دارای مراحلی چون ثبت و ذخیره تصاویر شعله، پردازش تصاویر و استخراج ویژگی‌های مهم از تصویر شعله و نهایتاً برقراری ارتباط بین ویژگی‌های استخراج شده از تصویر شعله و کمیت‌های میدان جریان (مانند دما و میزان آلیندگی NO_x و مونو اکسید کربن) است [۱۲].

بهدلیل پیچیدگی میدان احتراق و وجود روابط غیرخطی بین کمیت‌های مختلف محفظه احتراق، برای یافتن ارتباط بین تصویر شعله و پارامترهای مختلف میدان احتراقی می‌توان از شبکه‌های عصبی^۳ یا روش‌های داده‌کاوی^۳ استفاده کرد [۱۲]. در یک

کوره کنترل می‌شود. گروهی دیگری از پژوهشگران با به کارگیری روش‌های نوین پردازش تصویر شعله و شبکه‌های عصبی، با طبقبندی تصاویر اقدام به شناسایی ویژگی‌های مهمی از محفظه احتراق نموده‌اند. مثلاً در پژوهشی که روی محفظه احتراقی دوار توسط وانگ و رن (۲۰۱۴) انجام شده است، با استفاده از روش پردازش تصویر GLCM^{۱۵} چهارده ویژگی از تصاویر شعله استخراج شده و با به کارگیری شبکه عصبی LVQ^{۱۶}، تصاویر به دو دسته شعله با احتراق کامل و احتراق ناقص تقسیم‌بندی می‌شوند. این تقسیم‌بندی با تقسیم‌بندی واقعی شعله‌ها (براساس اطلاعات تجربی) صحه‌گذاری می‌شوند. نتایج حاصل از این پژوهش دقت تشخیص مناسب شبکه عصبی LVQ را اثبات می‌نماید. همچنین ژو و تانگ (۲۰۱۴) با طبقبندی تصاویر شعله به کمک شبکه عصبی ماشین بردار پشتیبان موفق به شناسایی و ایجاد ارتباط بین تصاویر شعله و نوع سوخت محفظه احتراق (با دقت ۹۹/۱ درصد) شدند.

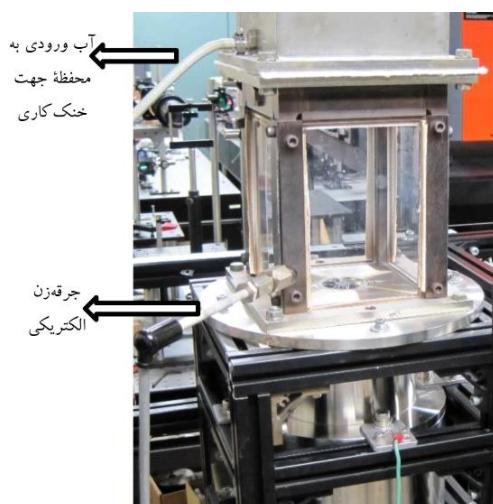
همان‌گونه که ملاحظه می‌شود، امروزه استفاده از تصاویر دوبعدی شعله جهت محاسبه و پیش‌بینی پارامترهای میدان احتراق، کاربرد قابل توجهی در انواع محفظه‌های احتراق (صنعتی و آزمایشگاهی) و کوره‌ها دارد. با وجود کاربرد وسیع روش‌های پردازش تصویر شعله در مراکز تحقیقاتی و صنعتی بهمنظور پیش‌بینی برخی از پارامترهای میدان احتراقی، براساس مطالعات انجام‌شده توسط نویسنده‌گان این مقاله، در ایران مطالعات گسترده‌ای در زمینه بررسی تصاویر دوبعدی شعله انجام نشده است و جای این‌گونه تحقیقات در حوزه احتراق خالی است. نوآوری پژوهش حاضر در این است که تاکنون روی این محفظه احتراق مغلوش با شعله پایدارشده چرخشی (همراه با پاشش سوخت ثانویه) که در مطالعه حاضر بررسی شده^{۱۷} هیچ‌گونه مطالعه‌ای بر پایه پردازش تصویر شعله صورت نگرفته و انجام این مطالعه روی محفظه احتراق مذکور برای نخستین بار انجام شده است.

در مطالعه حاضر تصاویر ثبت‌شده (به وسیله یک دوربین دیجیتال) از شعله پیش‌مخلوط در یک محفظه احتراق آزمایشگاهی [۲۶-۲۲]، در شرایط مختلف عملکردی (با توجه به میزان پاشش سوخت ثانویه و نسبت همارزی) بررسی شده‌اند. به این ترتیب که با استفاده از زبان برنامه‌نویسی متلب و به کارگیری یک الگوریتم پردازش تصویر، ۱۸ ویژگی شامل ویژگی‌های هندسی و نورتالی از

مصنوعی و منطق فازی، میزان اختلاط سوخت و هوای ورودی محفظه احتراق را تنظیم نمودند [۱۲]. ونگ و همکاران (۲۰۰۳) برای ارتباط بین برخی ویژگی‌های تصویر شعله (مانند میانگین روشنایی شعله، انحراف معیار و طول تصویر شعله) و میزان NO_x یک شبکه عصبی پس‌خور^۷ را به کار گرفتند [۱۳]. در پژوهشی دیگر، یان و لو (۲۰۰۲) با به کارگیری یک روش پردازش تصویر روی تصاویر ثبت‌شده از یک محفظه احتراق زغال سنگ، برخی ویژگی‌های هندسی و نورتالی را استخراج کردند و با استفاده از این ویژگی‌ها، پارامترهای مهمی چون دبی جرمی هوای ورودی و اندازه ذرات سوخت را بهطور کیفی محاسبه نمودند [۱۴]. این دو محقق در پژوهشی دیگر (۲۰۱۳) به کمک پردازش تصویر شعله، موفق به تهیه مدلی مناسب جهت تخمین توزیع دما و توزیع دوده در شعله دیفیوژن شدند [۱۵]. همچنین اسباریارو و فاریاس (۲۰۰۳) با استفاده از روش تحلیل مؤلفه اساسی^۸، میزان همبستگی^۹ بین تصویر دوبعدی شعله و زاویه نازل پاشش سوخت را در یک محفظه احتراق با گاز طبیعی بررسی نمودند [۱۶]. در برخی مطالعات نیز ویژگی‌های استخراج شده از تصاویر شعله در فضای فرکانسی، مورد استفاده قرار گرفته است. مثلاً هوانگ و ژانگ (۲۰۱۳) با به کارگیری روش پردازش تصویر افتراق رنگی تصاویر دیجیتال شعله^{۱۰} میزان انرژی تابشی شعله را در یک مقیاس مشخص، محاسبه و با مقدار حرارت آزادشده شعله واقعی مقایسه نمودند [۱۷].

امروزه نیز استفاده از روش‌های پردازش تصویر شعله برای کنترل وضعیت محفظه احتراق مورد توجه قرار گرفته است. در مطالعه‌ای که چن و همکاران (۲۰۱۳) انجام دادند با به کارگیری روش تحلیل مؤلفه اساسی^{۱۱} روی تصاویر رنگی شعله و اعمال یک شبکه عصبی دولایه، میزان اکسیژن موجود در گازهای خروجی از محفظه احتراق محاسبه می‌شود. این برنامه با قرارگیری در مدار کنترلی محفظه احتراق به صورت بلاذرنگ^{۱۲} میزان اکسیژن را در محدوده‌ای خاص ثابت نگاه می‌دارد [۱۸]. میزان اکسیژن در محدوده‌ای خاص ثابت نگاه می‌دارد [۱۸]. همچنین در ارتباط با محفظه‌های احتراق دوار در کوره‌های سیمان، در پژوهشی که لین و جوگرسون (۲۰۱۱) انجام دادند برخی ویژگی‌های رنگی در کانال‌های قرمز- سبز- آبی^{۱۳} و رنگ- اشباح- شدت^{۱۴} از تصاویر دوبعدی شعله استخراج شده و با استفاده از یک شبکه عصبی دولایه میزان آلایندگی کوره تخمین زده می‌شوند. با قراردادن این فرایند در مدار کنترلی، میزان آلایندگی

احتراق آزمایشگاهی [۲۲] به کار رفته در این مقاله و نازل چرخشی آن نمایش داده شده است. این مجموعه شامل سه بخش اصلی ناحیه همگرایی، نازل چرخشی و محفظه احتراق است که در شکل ۳ با جزئیات نمایش داده شده است. در شکل ۳ نمایی شماتیک از محفظه احتراق به کار رفته در این مطالعه نمایش داده شده است. در ناحیه همگرایی قطر داخلی محفظه از ۱۲۰ به ۴۰ میلی‌متر کاهش می‌یابد. قطر خارجی نازل ۴۰ میلی‌متر و قطر داخلی آن ۱۴ میلی‌متر است. نازل چرخشی دارای ۸ پره است که با محور نازل زاویه ۴۵ درجه می‌سازند. در مقطع خروجی نیز سطح داخلی محفظه احتراق از ابعاد ۱۲۰×۱۲۰ میلی‌متر به ۶۰×۶۰ میلی‌متر کاهش می‌یابد. همچنین ارتفاع کل مجموعه ۵۹۰ میلی‌متر است. اساس کار محفظه به این ترتیب است که مخلوط متان و هوا پس از عبور از ناحیه همگرایی و نازل چرخشی، شعله‌ای پایدارشده در بالای پرهای چرخشی تشکیل می‌دهد. برای رصدمندن شعله و رویت رخدادهای داخل محفظه در هر چهار طرف محفظه، از دیوارهای شیشه‌ای به ضخامت ۵ میلی‌متر استفاده شده است. در جدول ۱ فهرستی از مشخصات ابعادی برخی از اجزای محفظه احتراق آزمایشگاهی ارائه شده است. سوخت ثانویه متان خالص است که از مجرای مرکزی محفظه از طریق انژکتور ثانویه به درون شعله پیش‌مخلوط اصلی پاشش می‌گردد. انژکتور سوخت ثانویه در فضای داخلی نازل چرخشی تعییه شده است. در این مطالعه و در پژوهش گذشته [۲۲] از چهار نوع انژکتور برای پاشش سوخت ثانویه استفاده شده است.



شکل ۲. نمایی دیگر از محفظه احتراق آزمایشگاهی [۲۲] مورد مطالعه در این پژوهش که موقعیت جرقه‌زن الکتریکی را نیز نمایش می‌دهد

تصاویر شعله استخراج شده است. سپس با کمک سه شبکه عصبی مختلف و بر مبنای ۱۸ ویژگی حاصل از پردازش تصویر شعله‌ها، محدوده آلاندگی NO_x مربوط به تصاویر پیش‌بینی می‌شود. نتایج این پیش‌بینی با مقادیر اندازه‌گیری شده از محفظه، صحبت‌سنگی می‌شود. با به کارگیری این روش، با ثبت تصاویری از شعله در چند ثانیه و بدون استفاده از حسگرهای تشخیص آلاندگی، می‌توان به طور کیفی میزان NO_x خروجی از محفظه احتراق را محاسبه (پیش‌بینی) کرد. در بخش پایانی با استفاده از یک روش انتخاب ویژگی، پنج ویژگی اصلی تصاویر شعله برای تشخیص محدوده آلاندگی محفظه احتراق استخراج و نتایج مجددًا صحه‌گذاری می‌شوند. گفتنی است پژوهش حاضر روی داده‌های آزمایشگاهی برگرفته از محفظه احتراق با به کارگیری چهار نوع انژکتور پاشش سوخت ثانویه، با ساختار هندسی و طراحی متفاوت، در شرایط نسبت هم‌ارزی کلی در محدوده $۰/۷$ تا $۰/۹$ همراه با مقادیر مختلف دبی پاشش سوخت ثانویه متفاوت در محدوده صفر تا $۴/۲$ لیتر بر دقیقه، که قبلاً در پژوهش ریاضی و همکاران (۲۰۱۴) مطالعه گردیده [۲۰]، انجام شده است.

۲. محفظه احتراق مورد مطالعه

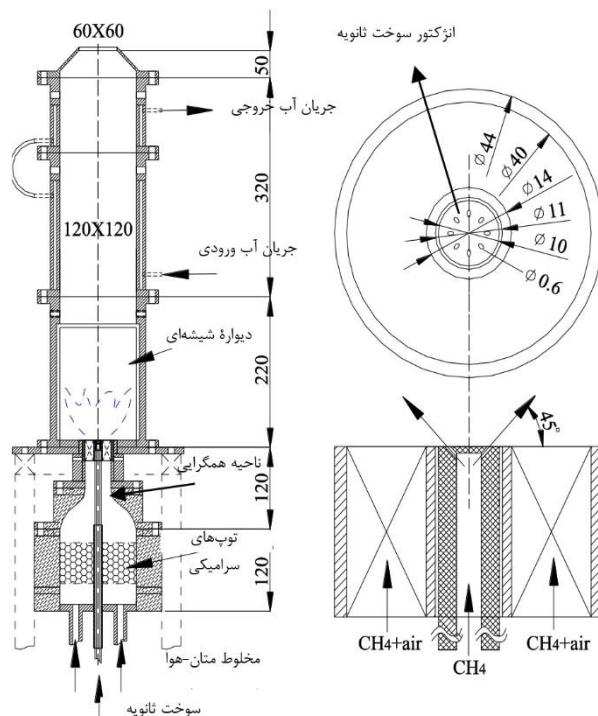
در این مقاله تصاویری از شعله پایدارشده چرخشی در یک محفظه احتراق آزمایشگاهی در شرایط مختلف عملکردی محفظه تهیی شده است. این محفظه در مطالعات قبل [۲۶-۲۲] نیز مورد استفاده قرار گرفته است. در شکل‌های ۱ و ۲ تصاویری از محفظه



شکل ۱. تصاویری متنوع از محفظه احتراق آزمایشگاهی مورد مطالعه در این پژوهش [۲۲]

تفاوت که در آن قطر سوراخ‌های پاشش سوخت از $6/6$ میلی‌متر به $4/0$ میلی‌متر کاهش یافته است. در طراحی انژکتورهای C و D موقعیت سوراخ‌های پاشش سوخت به‌گونه‌ای است که نسبت به راستای پاشش قبلی (آنچه در انژکتور مبنای A قبلاً وجود داشته) دارای انحراف معینی ($2/1$ میلی‌متر) می‌باشد. به عبارت دیگر در انژکتورهای C و D سوخت ثانویه با اندازی انحراف^{۱۸} نسبت به راستای مرکزی انژکتور به فضای درون شعله پیش‌مخلوط چرخشی پاشیده می‌شود. این در حالی است که در انژکتورهای A و B، سوخت ثانویه در راستای مرکز انژکتور از وسط توپی مرکزی نازل چرخشی به فضای داخلی شعله پیش‌مخلوط چرخشی پاشیده می‌شود.

در شکل ۴ نمایی شماتیک از انژکتورهای سوخت ثانویه نمایش داده شده است. پس از تشکیل شعله روی نازل چرخشی به‌وسیله مخلوط اصلی هوا و متان، جریان سوخت ثانویه (متان خالص) با عبور از انژکتور تعبیه شده در مرکز نازل چرخشی به قسمت داخلی شعله پاشیده می‌شود. از انژکتور (A) در مطالعات گذشته [۲۶-۲۲] استفاده شده است. این انژکتور دارای ۸ سوراخ با قطر داخلی $6/6$ میلی‌متر است که نسبت به محور محفظه زاویه 45 درجه می‌سازند. برای بررسی آثار قطر پاشش سوخت ثانویه بر دینامیک میدان احتراقی، از انژکتور نوع B استفاده شده است. این انژکتور همانند انژکتور A است، با این



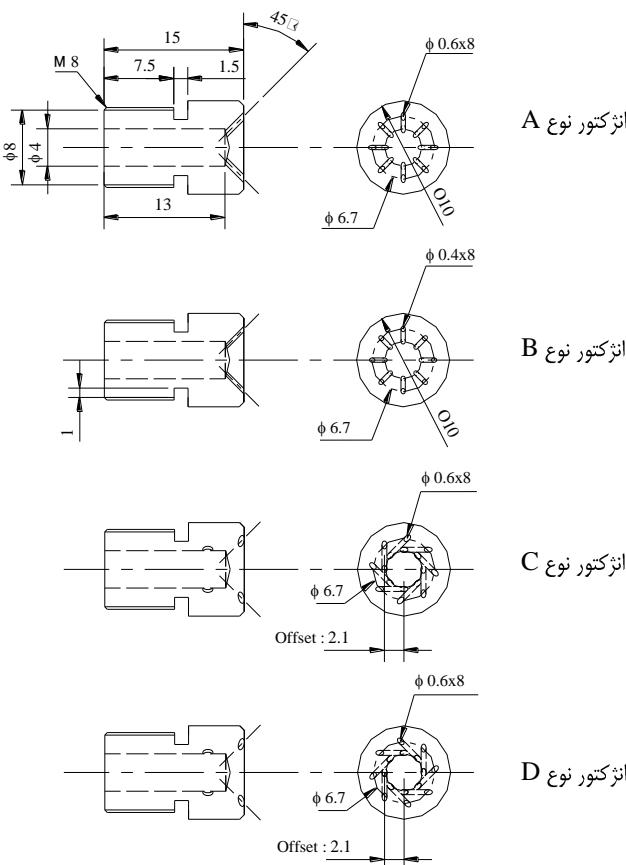
شکل ۳. نمایی شماتیک از محفظه احتراق با شعله پایدار شده چرخشی و جزئیات نازل جریان چرخشی و انژکتور سوخت ثانویه (ابعاد بر حسب میلی‌متر) [۲۲]

جدول ۱. مشخصات ابعادی اجزای محفظه احتراق و نازل چرخشی

مشخصات ابعادی اجزاء (میلی‌متر)	ابعاد اجزای محفوظه احتراق
120×120	ابعاد مقطع داخلی محفوظه احتراق در بخش ابتدایی
60×60	ابعاد مقطع داخلی محفوظه احتراق در بخش انتهایی
$170 \times 120 \times 5$	ابعاد صفحات شیشه‌ای سیلیسی محفوظه احتراق
۵۹۰	ارتفاع محفوظه احتراق
۱۴	قطر داخلی نازل چرخشی
۴۰	قطر خارجی نازل چرخشی
۴۵ درجه	زاویه پره‌های نازل چرخشی

سلنوئیدی ۲۴ ولت است، همچنین برای اندازه گیری نوسانات فشار در محفظه از یک حسگر فشار (توبودا، پ. دی. دی. ۱۰۴) ^۳) همراه با اتصالی جهت خنک کاری حسگر با آب استفاده شده و حسگر در فاصله ۵۰۰ میلی متری از انژکتور سوت خانویه روی دیواره محفظه احتراق (۹۰ میلی متر پایین تر از نازل خروجی محفظه) نصب شده است. سطح نوکه تولید شده ناشی از میدان احتراقی، نیز توسط یک صداسنج (ونووسکی، ال. ای. ۱۲۴۰) ^{۲)} اندازه گیری شد. این صداسنج در فاصله ۲۳۰ میلی متری از دیواره محفظه و در راستای محور آن، ۵۰۰ میلی متر بالاتر از صفحه ای که انژکتور سوت خانویه نصب شده قرار می گیرد. غلظت اکسیدهای نیتروژن به وسیله یک دستگاه سنجش غلظت اجزای گاز (شیمازو، ۲۲ نووا ۷۰۰۰) اندازه گیری شده است. برای نمونه گیری از محصولات احتراق از پروب نمونه گیری ^{۳۳} استفاده شده است.

جهت انحراف پاشش در انژکتور C به گونه ای است که سوت پاشیده شده در خلاف جهت جریان چرخشی اصلی با شعله پیش مخلوط چرخشی اندر کنش می کند. با تغییر نرخ سوت خانویه، میزان اندر کنش بین سوت خانویه پاشیده شده و شعله چرخشی اصلی تغییر می کند. برخلاف انژکتور C، سوت پاشیده شده توسط انژکتور D در جهت جریان چرخشی اصلی است و لذا شرایط اندر کنش سوت خانویه، با شعله چرخشی پیش مخلوط، نسبت به انژکتور C متفاوت است. همچنین قابل توجه است که راستای انژکتور سوت در انژکتورهای C و D نیز نسبت به محور مشعل و انژکتور همان زاویه ۴۵ درجه را دارد. جهت پاشش سوت خانویه از یک شیر سلنوئیدی ^{۱۹} استفاده می شود و این شیر سلنوئیدی سوت را توسط یک لوله انعطاف پذیر به طول ۷۵ سانتی متر به انژکتور سوت خانویه ارسال می کند. ولتاژ عملکردی این شیر



شکل ۴. طراحی انژکتورهای سوت خانویه (ابعاد بر حسب میلی متر) [۲۲]

خروجی محفظه نصب می شود. چون گاز نمونه گیری شده قبل از ورود به دستگاه رطوبت زدایی می شود، داده های مربوط به غلظت اکسیدهای نیتروژن به صورت غلظت گاز بدون رطوبت ارائه شده

این پروب که با آب خنک می شود یک سوراخ مکش به قطر ۱ میلی متر دارد و در فاصله ۲۰ میلی متر در بالا دست صفحه خروجی محفظه احتراق در امتداد محور مشعل در مرکز دهانه

است. غلظت NO_x نیز به صورت مجموع مقادیر غلظت‌های مونو اکسید نیتروژن و دی اکسید نیتروژن در نظر گرفته شده است. گفتنی است که در این مقاله میزان آلایندگی NO_x بر حسب شاخص انتشار NO_x^{24} بیان شده است. عموماً دستگاه سنجش غلظت اجزای گاز (اجزای موجود در محصولات احتراق) میزان غلظت NO_x موجود در محصولات احتراق را همراه با درصد حجمی اکسیژن موجود در محصولات احتراق گزارش می‌کند. متناول است برای آنکه میزان غلظت NO_x گزارش شده در محصولات احتراق دربرگیرنده اطلاعات مربوط به درصد حجمی اکسیژن محصولات احتراق نیز باشد از پارامتر شاخص انتشار NO_x استفاده شود. در این مقاله نیز مقدار شاخص انتشار NO_x محاسبه و گزارش شده است. همچنین یک دوربین دیجیتال پاناسونیک²⁵ با سرعت ۲۹ فریم بر ثانیه از فرایند احتراق و شعله مغشوش در شرایط مختلف عملکردی بهمدت یک دقیقه فیلمبرداری نموده است. تصاویر به کار رفته در مطالعه پیش رو پس از طی فرایند مقدماتی و آماده‌سازی اولیه براساس فیلم ثبت شده توسط دوربین مورد استفاده قرار می‌گیرند. تصاویر استخراج شده در کanal قرمز - سبز - آبی²⁶ با وضوح ۷۲۰ در ۴۸۰ ثبت شده‌اند؛ به نحوی که در شرایط مختلف عملکردی محفظه احتراق (به ازای مقادیر متفاوت نسبت همارزی و میزان پاشش سوخت ثانویه) برای هر نوع اثرکتور ۲۵ تصویر استخراج می‌گردد.

۳. شرایط عملکردی محفظه احتراق آزمایشگاهی

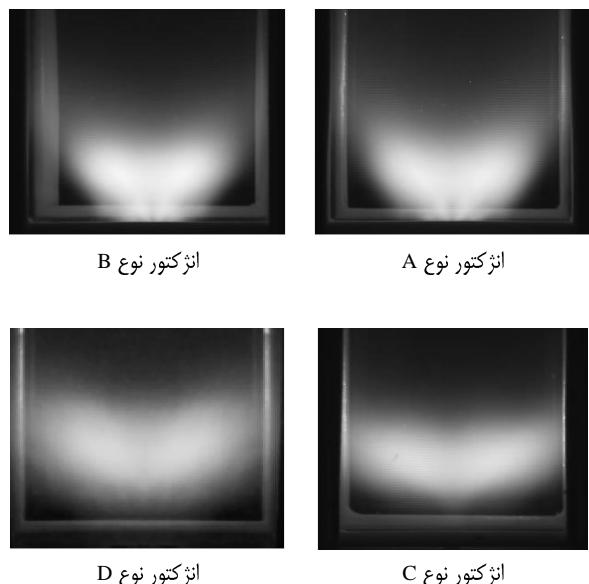
نرخ کلی جریان مخلوط سوخت و هوا، ۳۰۰ لیتر بر دقیقه در نظر گرفته شد. از گاز متان خالص (با خلوص ۹۹/۵ درصد) به عنوان سوخت ثانویه استفاده شده است. در این مطالعه با در نظر گرفتن نسبت همارزی کلی در محدوده ۰/۷ تا ۰/۹ و مقادیر مختلف نرخ پاشش سوخت ثانویه در محدوده صفر تا ۴/۲ لیتر بر دقیقه (که معادل صفر الی ۱/۴ درصد از نرخ کلی جریان مخلوط سوخت - هوا می‌باشد) آزمایشات تجربی روی محفظه احتراق انجام شد [۲۲]. برای مطالعه اثر نرخ جریان سوخت ثانویه بر سطح تولید NO_x در هر مقدار مشخص از نسبت همارزی کلی، با ثابت نگاهداشتن دبی جریان هوا، مقادیر نرخ جریان سوخت ثانویه و سوخت جریان اصلی پیش‌مخلوط به گونه‌ای تنظیم شدند که نسبت همارزی کلی سوخت - هوا در شرایط عملکردی محفظه احتراق ثابت بماند. تحت این شرایط، میزان آلایندگی NO_x برای

هر نقطه عملکردی محفظه اندازه‌گیری گردید. در جدول ۲ طبقه‌بندی شرایط مختلف عملکردی محفظه احتراق براساس مقادیر متفاوت نسبت همارزی کل و دبی پاشش سوخت ثانویه ارائه شده است. در شکل ۵ تصاویری از شعله‌های مغشوش متان - هوا (که در مطالعه حاضر بررسی شده‌اند) نمایش داده شده است که در آن سوخت ثانویه به‌طور پیوسته با اثرکتورهای A، B، C و D به میزان ۴/۲ لیتر بر دقیقه به درون شعله پیش‌مخلوط پاشیده شده است. نسبت همارزی کلی مخلوط سوخت - هوا و دبی کلی جریان مخلوط سوخت - هوا به ترتیب بر روی ۰/۹ و ۳۰۰ لیتر بر دقیقه تنظیم شده‌اند. در واقع، در اینجا ساختار شعله‌های تشکیل شده توسط چهار نوع اثرکتور متفاوت به کار رفته در این مطالعه، در نقطه عملکردی ۲۵ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲) با هم مقایسه شده‌اند. هیچ‌کدام از شعله‌های تشکیل شده دوده تولید نکردن و احتراق با رنگ آبی روش انجام شد [۲۲]. با پاشش سوخت ثانویه به‌وسیله اثرکتورهای A و B شعله‌هایی به شکل لاله^{۲۷} روی نازل جریان چرخشی تشکیل می‌گردد. حال آنکه شعله‌های مرئی آبی رنگ، که به‌وسیله اثرکتورهای C و D تشکیل می‌شوند، از روی نازل جریان چرخشی برخاسته^{۲۸} و به صورت یک‌نواخت پهن می‌شوند [۲۰] و ساختاری کاملاً متفاوت نسبت به شعله‌های حاصل از به کارگیری اثرکتورهای A و B ایجاد می‌کند. در قسمت‌های بعد مراحل تجزیه و تحلیل صورت‌گرفته بر روی تصاویر شعله تشریح خواهد شد.

۴. پردازش تصاویر شعله و استخراج ویژگی از تصاویر همان‌طور که پیشتر نیز اشاره شد، برای هر نقطه عملکردی (منتظر با نقاط عملکردی ارائه شده در جدول ۲) با توجه به مقادیر مختلف نسبت همارزی و میزان پاشش سوخت ثانویه بهمدت یک دقیقه از شعله مغشوش فیلمبرداری شده و برای انجام بررسی‌ها این تصاویر به کار گرفته شده‌اند. در ابتدا با نرخ یک فریم بر ثانیه، از فیلم ثبت شده از شعله مغشوش در هر نقطه عملکردی، تصاویری ثابت و رنگی ۲۴ بیتی در کanal قرمز - سبز - آبی با وضوح ۷۲۰ در ۴۸۰ پیکسل استخراج می‌شود. به این ترتیب برای هر ویدیوی یک‌دیقه‌ای ثبت شده از رفتار شعله، ۶۰ تصویر (به ازای هر ثانیه یک تصویر) بدست می‌آید. یک تصویر ۲۴ بیتی شامل سه لایه تصویر ۸ بیتی در کanal‌های رنگی قرمز، سبز و آبی می‌باشد. هر لایه ۸ بیتی با یک هاتریس تعریف می‌شود. این

نتیجه برای تصاویر به دست آمده از فیلم یک دقیقه‌ای شعله با دقت ۷۲۰ در ۴۸۰ پیکسل در کanal قرمز - سبز - آبی، ماتریسی با ابعاد $720 \times 480 \times 3$ تعریف خواهد شد. در شکل ۶ مسیر فرایند پردازش تصاویر شعله در این مطالعه نمایش داده شده است. جزئیات انجام این مراحل در ادامه تشریح می‌شود. روند پردازش تصویر شعله و استخراج ویژگی در مطالعات دیگر [۱۱-۱۴] نیز انجام شده است.

ماتریس شامل اطلاعات میزان روشنایی پیکسل‌های تصویر در کanal مربوطه است. هر درایه ماتریس یک عدد صحیح ۸ بیتی است که میزان روشنایی پیکسل متناظر را با عددی بین صفر تا ۲۵۵ نشان می‌دهد [۲۷]. به این ترتیب مقادیر متناظر با شدت روشنایی هر پیکسل با عددی بدون واحد از صفر تا ۲۵۵ (صفر به منزله تاریکی و ۲۵۵ معادل با روشنایی کامل) بیان می‌گردد. در



شکل ۵. تصاویری از شعله‌های پیش‌مخلوط مغشوش مтан-هوا [۲۲]

با $Q_{\text{sec}} = 4/2$ لیتر بر دقیقه (متناظر با نقطه عملکردی ۲۵ طبق طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲)

جدول ۲. طبقه‌بندی شرایط مختلف عملکردی محفظه احتراق براساس مقادیر متفاوت نسبت همارزی کلی و دبی پاشش سوخت ثانویه

ϕ	شرط بر دقيقه Q_{sec} لیتر	شرط عملکردی	ϕ	شرط بر دقيقه Q_{sec} لیتر	شرط عملکردی
۰/۸۵	۱/۸	۱۴	۰/۷۰	۰/۰	۱
۰/۹۰	۱/۸	۱۵	۰/۷۵	۰/۰	۲
۰/۷۰	۳/۰	۱۶	۰/۸۰	۰/۰	۳
۰/۷۵	۳/۰	۱۷	۰/۸۵	۰/۰	۴
۰/۸۰	۳/۰	۱۸	۰/۹۰	۰/۰	۵
۰/۸۵	۳/۰	۱۹	۰/۷۰	۰/۶	۶
۰/۹۰	۳/۰	۲۰	۰/۷۵	۰/۶	۷
۰/۷۰	۴/۲	۲۱	۰/۸۰	۰/۶	۸
۰/۷۵	۴/۲	۲۲	۰/۸۵	۰/۶	۹
۰/۸۰	۴/۲	۲۳	۰/۹۰	۰/۶	۱۰
۰/۸۵	۴/۲	۲۴	۰/۷۰	۱/۸	۱۱
۰/۹۰	۴/۲	۲۵	۰/۷۵	۱/۸	۱۲
-	-	-	۰/۸۰	۱/۸	۱۳

۴-۲. میانگین‌گیری از تصاویر شعله

با بررسی اجمالی تصاویر حاصل از فیلم ویدئویی ثبت شده از شعله، نوسانات شعله به خوبی قابل ملاحظه است. در مرحله بعد، از ۶۰ تصویر به دست آمده در مرحله نخست، میانگین‌گیری می‌شود. در این مرحله ماتریس تمامی تصاویر با هم جمع شده و بر تعداد تصاویر (۶۰ تصویر) تقسیم می‌شود. بدین ترتیب تصویری به دست می‌آید که نماینده تغییرات تصویر شعله در مدت ۶۰ ثانیه برای هر نقطه عملکردی است و حاوی اطلاعاتی از دینامیک شعله می‌باشد.

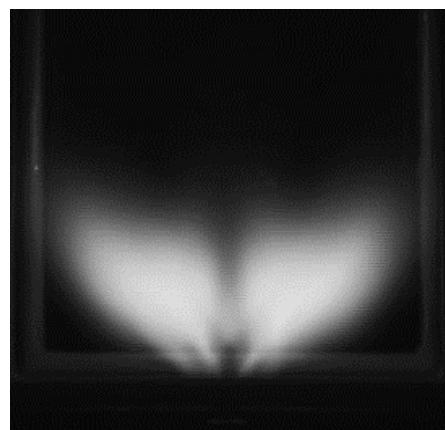
۴-۱. تبدیل کanal تصاویر شعله

ابتدا تصاویر ۲۴ بیتی، از کanal قرمز - سبز - آبی به تصاویری ۸ بیتی در مقیاس خاکستری تبدیل می‌شوند. پس از این مرحله ماتریس تصاویر، ماتریسی یکبعدی خواهد بود. تصویر حاصل از تبدیل کanalی، تصویری سیاه و سفید است. در شکل ۷ نمونه تصویر شعله تبدیل شده به مقیاس خاکستری با به کارگیری انژکتور A با نسبت همارزی ۰/۷۵ و دبی سوخت ثانویه ۱/۸ متناظر با نقطه عملکردی ۱۲ (طبق طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲) نشان داده شده است.

ثبت یک دقیقه ویدیو از شعله در هر نقطه عملکردی



شکل ۶. مسیر فرایند پردازش تصاویر شعله و استخراج ویژگی از آنها



شکل ۷. نمونه تصویر شعله تبدیل شده به مقیاس خاکستری با به کارگیری انژکتور A با نسبت همارزی ۰/۷۵

و دبی سوخت ثانویه ۱/۸ متناظر با نقطه عملکردی ۱۲ (براساس طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲)

- طول، مساحت، محیط و مرکز هندسی شعله نیاز به تبدیل تصویر مقیاس خاکستری به تصویر دودوبی^{۳۱} است. در این مطالعه ۱۸ ویژگی از تصویر شعله استخراج شده است.
۱. F1 فاصله مرکز روشنایی (شکل ۹) تصویر شعله از لب پایینی تصویر
 ۲. F2 میانگین^{۳۲} روشنایی تصویر
 ۳. F3 انحراف معیار^{۳۳} نمودار هیستوگرام تصویر شعله میانگین روشن: این کمیت بیانگر میانگین سطح روشنایی پیکسل‌هایی است که از متوسط روشنایی (ویژگی F2) روشن‌ترند
 ۴. F4 میانگین روشن: این کمیت بیانگر میانگین روشنایی پیکسل‌هایی است که از متوسط روشنایی (ویژگی F2) روشن‌ترند
 ۵. F5 تعداد پیکسل‌هایی که از میانگین روشن‌ترند
 ۶. F6 میانه یا نمونه وسطی^{۳۴}: برای استخراج این ویژگی ماتریس سطح خاکستری تصویر شعله به فرم برداری تبدیل شده و درایه‌ها به صورت صعودی مرتب می‌شوند. درایه میانه این بردار به عنوان یک ویژگی آماری تصویر شعله شناخته می‌شود
 ۷. F7 آنتروپی: این پارامتر توصیف‌کننده میزان تصادفی بودن داده‌ها در نمودار هیستوگرام تصویر شعله می‌باشد
 ۸. F8 عدم تقارن نمودار هیستوگرام تصویر شعله
 ۹. F9 کشیدگی نمودار هیستوگرام تصویر شعله (جهت اطلاعات بیشتر در خصوص ویژگی‌های F8 و F9 به مرجع [۲۸] مراجعه شود)
 ۱۰. F10 سطح آستانه^{۳۵}: برای تبدیل تصویر مقیاس خاکستری به تصویر دودوبی ابتدا باید سطح آستانه تصویر استخراج شود. در این مطالعه از الگوریتم آنتروپی - مبنای^{۳۶} برای به دست آوردن سطح آستانه استفاده شده است. این آستانه به خودی خود یک ویژگی آماری مبتنی بر هیستوگرام تصویر شعله است؛ زیرا سطح نورتابی تصویر را نشان می‌دهد
 ۱۱. F11 نسبت مساحت که به صورت نسبت تعداد پیکسل روشن‌تر از میانگین روشنایی تصویر به تعداد پیکسل روشن‌تر از سطح آستانه تصویر شعله بیان می‌شود
 ۱۲. F12 واریانس نمودار هیستوگرام تصویر شعله
 ۱۳. F13 طول شعله: این کمیت بیانگر فاصله لب پایین تصویر تا نوک شعله در راستای خط مرکزی شعله بر حسب پیکسل است [۲۹] (شکل ۱۰)

۴-۳. بررسی تصاویر شعله و کادریندی آنها

در این مرحله تمامی ۲۵ تصویر (به عبارتی تمامی ۲۵ تصویر میانگین‌گیری شده در هر نقطه عملکردی) نسبت به یک نقطه مرجع (گوشۀ سمت چپ و پایین محفظه) کادریندی و باقی تصویر حذف می‌شود. پس از این مرحله ابعاد تصویر حاصل در ۲۲۴ ۲۳۲ پیکسل خواهد بود.

۴-۴. افزایش وضوح و کاهش نووفه تصاویر شعله

با اعمال فیلتر مکانی میانه^{۳۹} نووفه تصاویر کاهش می‌باید و تصویری یکنواخت و بدون نووفه بوجود می‌آید. همچنین در این مرحله وضوح تصاویر و میزان تباین پیکسل‌های روشن و تاریک افزایش می‌باید. در شکل ۸ تصویر مربوط به انژکتور A با نسبت هم ارزی ۷۵/۰ و میزان پاشش سوخت ثانویه ۸/۱ متناظر با نقطه عملکردی ۱۲ (طبق طبقه‌بندی جدول ۲) پس از انجام عملیات میانگین‌گیری، کادریندی و افزایش وضوح ارائه شده است.

۴-۵. استخراج ویژگی از تصاویر شعله

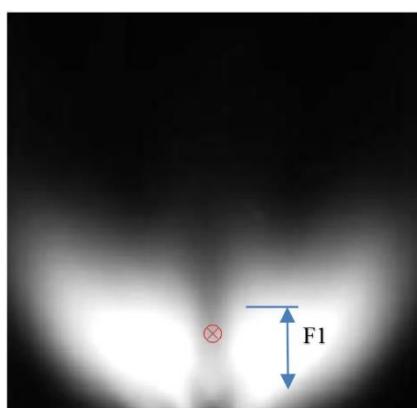
پس از آماده‌سازی تصاویر، به ازای هر نقطه عملکردی با توجه به مقادیر مختلف نسبت هم ارزی و پاشش سوخت ثانویه (طبق جدول ۲) یک تصویر با ابعاد ۲۳۲ در ۲۲۴ پیکسل در مقیاس خاکستری در نظر گرفته شد. به این ترتیب ۲۵ تصویر شعله برای هر انژکتور (جمعاً ۱۰۰ تصویر برای هر چهار انژکتور) استخراج و تجزیه و تحلیل شده است که از این پس هر کدام به عنوان نماینده تصاویر شعله مرتبط با یک نقطه عملکردی محفظه احتراق در نظر گرفته خواهد شد. همان‌طور که در مقدمه نیز ذکر شد، روش‌های تشخیص و کنترل شرایط احتراق بر پایه داده‌های تصویری شعله با تکیه بر برخی ویژگی‌های شکل شعله عمل می‌کنند. در این مطالعه با استخراج هجده ویژگی از تصویر شعله بررسی و دسته‌بندی شعله براساس میزان سطح آلاینده NO_x تولید شده در آن نقطه عملکردی محفظه صورت خواهد گرفت. ویژگی‌های نورتابی مانند مرکز روشنایی^{۳۰} شعله از تصویر خاکستری (که در مرحله قبل آماده‌سازی گردید) استخراج می‌شود. همچنین ویژگی‌های آماری شکل شعله مانند میانگین، میانه، انحراف معیار (و برخی دیگر از ویژگی‌های آماری که در ادامه تشریح خواهند شد) از نمودار هیستوگرام نورتابی تصویر خاکستری حاصل خواهند شد. اما برای استخراج ویژگی‌های هندسی مانند

در جدول ۳، هجدۀ ویژگی استخراج شده از تصویر شعله آمده است. این ترتیب برای هر تصویر شعله مرتبط با یک نقطۀ عملکردی (جدول ۲) هجدۀ ویژگی استخراج می‌گردد، در نتیجه برای هر انژکتور یک ماتریس 25×18 شکل می‌گیرد. این ماتریس به عنوان ماتریس ویژگی انژکتور شناخته می‌شود. همچنین مجموعه ویژگی‌های استخراج شده با نرم‌السازی بی‌بعد می‌شوند.

۵. نتایج و بحث

۱-۵. تقسیم‌بندی داده‌های شاخص انتشار NO_x

همان‌طور که در بخش ۲ و ۳ اشاره شد، میزان آلایندگی NO_x محفظۀ احتراق مورد مطالعه در هر نقطۀ عملکردی (براساس جدول ۲) برای هر انژکتور توسط دستگاه سنجش غلظت اجزای گاز موجود در محصولات احتراق اندازه‌گیری شده است [۲۲].



شکل ۹. مرکز روشنایی شعله با به کار گیری انژکتور A در شرایط با نسبت هم‌ارزی $0/75$ و دبی سوخت ثانویه $1/8$ متناظر با نقطۀ عملکردی ۱۲ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲)

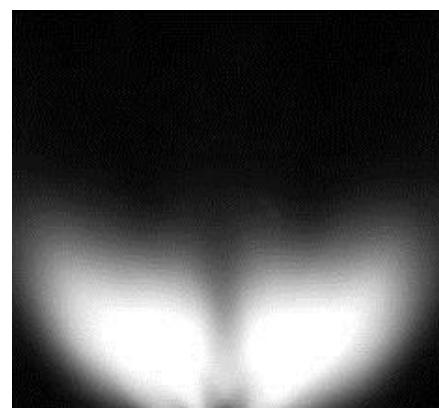
F14. فاصلۀ مرکز هندسی تصویر شعله از لبه پایینی تصویر (برحسب پیکسل)

F15. محیط: این کمیت بیانگر تعداد پیکسل‌های لبه تصویر شعله است (شکل ۱۰)

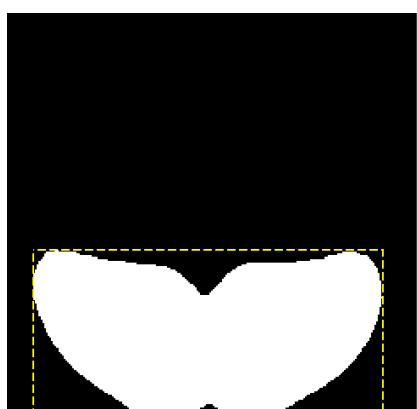
F16. مساحت تصویر شعله: این پارامتر با تعداد پیکسل‌های روشن در تصویر دو دوی برابر است

F17. مساحت مستطیل محیطی: این ویژگی برابر است با طول شعله ضرب در پهنانی شعله (شکل ۱۱)

F18. نسبت محیط به مساحت در شکل ۱۰ محیط و در شکل ۱۱ مستطیل محیط‌شده بر شعله با به کار گیری انژکتور A در شرایط نسبت هم‌ارزی $0/75$ و دبی پاشش سوخت $1/8$ متناظر با نقطۀ عملکردی ۱۲ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲) نمایش داده شده است.



شکل ۸. تصویر شعله با به کار گیری انژکتور A در شرایط نسبت هم‌ارزی $0/75$ و دبی سوخت ثانویه $1/8$ متناظر با نقطۀ عملکردی ۱۲ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲) پس از مرحلۀ پیش‌پردازش



شکل ۱۱. مستطیل محیط بر تصویر شعله با به کار گیری انژکتور A در نسبت هم‌ارزی $0/75$ و دبی سوخت ثانویه $1/8$ متناظر با نقطۀ عملکردی ۱۲ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲)



شکل ۱۰. محیط و طول تصویر شعله با به کار گیری انژکتور A در نسبت هم‌ارزی $0/75$ و دبی سوخت ثانویه $1/8$ متناظر با نقطۀ عملکردی ۱۲ (طبقه‌بندی انجام شده در جدول ۲)

آلیندگی در فرایند آموزش شبکه‌های عصبی و همچنین جهت صحتسنجی نتایج نهایی مورد استفاده قرار می‌گیرد. در جدول ۵ برای نقاط مختلف عملکردی محفظه رده‌های مختلف آلیندگی (طبق تقسیم‌بندی جدول ۳) برای هر کدام از انژکتورهای A، B، C و D ارائه شده است. بدین ترتیب به هر نقطه عملکردی ۱۸ ویژگی استخراج شده از تصویر شعله و یک رده آلیندگی مناسب می‌شود.

مقادیر اندازه‌گیری شده شاخص آلیندگی NO_x طبق جدول ۴ به طور کیفی به چهار دسته تقسیم می‌شوند. به این ترتیب هر نقطه عملکردی محفظه احتراق براساس میزان تولید آلیندگی به یک رده آلیندگی مشخص تعلق می‌گیرد. مثلاً نقطه عملکردی ۲۳ در انژکتور C با میزان شاخص آلیندگی ۰/۵۶۲ به رده آلیندگی β و نقطه عملکردی ۹ در انژکتور A با مقدار NO_x برابر با ۰/۷۴۱ به رده δ تعلق می‌گیرد. این تقسیم‌بندی رده‌های

جدول ۳. ویژگی‌های استخراج شده از تصویر شعله

موقعیت مرکز روشنایی تصویر شعله	F1
میانگین روشنایی تصویر شعله	F2
انحراف معیار نمودار هیستوگرام تصویر شعله	F3
میانگین روش	F4
تعداد پیکسل‌های روشن‌تر از میانگین	F5
میانه	F6
آنتروپی تصویر شعله	F7
عدم تقارن	F8
کشیدگی	F9
سطح آستانه تصویر خاکستری	F10
واریانس نمودار هیستوگرام تصویر شعله	F11
نسبت مساحت	F12
طول تصویر شعله	F13
موقعیت عمودی مرکز هندسی تصویر شعله	F14
محیط تصویر شعله	F15
مساحت تصویر شعله	F16
مساحت مستطیل محیطی	F17
نسبت محیط به مساحت	F18

جدول ۴. تقسیم‌بندی چهار بازه مرتبط با میزان شاخص انتشار NO_x اندازه‌گیری شده

بازه تغییرات میزان شاخص انتشار NO_x (EINOx)	رده آلیندگی
۰/۰-۰/۴۰	α
۰/۴۰-۰/۶۰	β
۰/۶۰-۰/۸۰	δ
۰/۸۰-۱/۰۰	γ

از روش k-Fold استفاده شده است. این روش، متodi توسعه یافته برای تحلیل صحت پیش‌بینی‌هاست. در این روش اعتبارسنجی، ۲۵ نقطه عملکردی در ماتریس ویژگی ارزکتور به ۵ بخش مجزا تقسیم می‌شوند. فرایند مدلسازی برای ۵ مرتبه تکرار می‌شود و در هر مرتبه از ۴ بخش از داده‌ها (۲۰ نقطه عملکردی) برای فرایند آموزش استفاده می‌شود و از یک بخش از داده‌ها (۵ نقطه عملکردی)، که در فرایند آموزش شرکت داده نشده، برای فرایند تست و اعتبارسنجی شبکه عصبی استفاده می‌گردد. خطای شبکه عصبی براساس مقایسه نتایج پیش‌بینی شده توسط شبکه عصبی با مقادیر ارائه شده در جدول ۵ محاسبه می‌شود. در واقع در تمام شبکه‌های عصبی به کار رفته در این مطالعه، ماتریس ویژگی ارزکتور به عنوان ورودی شبکه عصبی مورد استفاده قرار گرفته و خروجی شبکه‌های عصبی، رده آلایندگی پیش‌بینی شده برای هر نقطه عملکردی آن ارزکتور خواهد بود.

۵-۲. مدلسازی و آموزش شبکه‌های عصبی

شبکه‌های عصبی از عناصر عملیاتی ساده‌ای ساخته می‌شوند و بهطور موازی در کنار هم عمل می‌کنند. این عناصر از سیستم‌های عصبی زیستی الهام گرفته شده‌اند. در طبیعت، عملکرد شبکه‌های عصبی از طریق نحوه اتصال بین اجزاء تعیین می‌شود. بنابراین به پیروی از شبکه‌های طبیعی می‌توان ساختاری مصنوعی ساخت و با تنظیم مقادیر هر اتصال، تحت عنوان وزن اتصال، نحوه ارتباط بین اجزای آن را تعیین نمود [۳۰]. در مطالعه حاضر با استفاده از هجده ویژگی استخراج شده از تصویر شعله و به کارگیری سه شبکه عصبی مختلف، محدوده آلایندگی NO_x محفظه پیش‌بینی شده است. نتایج حاصل از این روش‌ها با مقادیر ارائه شده در جدول ۴ مقایسه و صحه‌گذاری می‌شوند. شبکه‌های عصبی مورد استفاده در این مطالعه عبارت‌اند از: شبکه عصبی خودسازمانده، شبکه عصبی چندلایه^{۳۰} و شبکه عصبی LVQ. برای آموزش شبکه‌های عصبی

جدول ۵. رده آلایندگی NO_x مربوط به نقاط مختلف عملکردی برای ارزکتورهای مختلف طبق جدول ۳

نقاط عملکردی محفظه طبق جدول ۲	ارزکتور A	ارزکتور B	ارزکتور C	ارزکتور D
۱	α	α	α	α
۲	α	α	α	α
۳	α	α	α	α
۴	α	α	α	α
۵	α	β	α	α
۶	α	α	α	α
۷	α	α	β	α
۸	α	α	α	α
۹	α	β	α	α
۱۰	β	β	β	α
۱۱	α	α	β	β
۱۲	β	β	β	β
۱۳	β	β	β	β
۱۴	β	β	β	β
۱۵	β	β	β	β
۱۶	δ	δ	δ	β
۱۷	δ	δ	δ	β
۱۸	γ	δ	δ	δ
۱۹	δ	γ	β	β
۲۰	δ	β	β	β
۲۱	γ	γ	γ	γ
۲۲	γ	γ	γ	γ
۲۳	γ	γ	γ	γ
۲۴	γ	γ	β	β
۲۵	γ	γ	β	β

(فاصله اقلیدسی) بردار ورودی x به بردارهای کد انجام می‌شود. الگوریتم یادگیری تا وقتی که ناحیه‌های تصمیم‌گیری و مراکز آنها تغییر می‌کنند، ادامه خواهد یافت [۳۱]. در نهایت هرگاه تغییرات ناحیه‌های تصمیم‌گیری و مراکز آنها ناچیز شود، فرایند یادگیری متوقف می‌شود.

شبکه عصبی LVQ، متشکل از سه لایه است: لایه ویژگی، لایه میانی و لایه طبقه‌بندی. تعداد نورون‌های لایه اول (موسوم به لایه ویژگی) به تعداد ویژگی‌های استخراج شده از تصاویر، تعداد نورون‌های لایه میانی حداقل به تعداد کلاس‌های طبقه‌بندی و تعداد نورون‌های لایه طبقه‌بندی، دقیقاً به تعداد ردۀ‌های مورد نظر است. در مطالعه حاضر از ۱۸ نورون در لایه اول، ۱۰ نورون برای لایه میانی و ۴ نورون (مطابق چهار ردۀ آلایندگی ارائه شده در جدول ۴) برای لایه طبقه‌بندی استفاده شده است.

۳-۵. مقایسه و صحّت‌سنّجی نتایج

شبکه‌های عصبی معرفی شده در این مقاله، محدوده آلایندگی NO_x نقاط مختلف عملکردی محفظه احتراق را (مطابق جدول ۲) براساس ماتریس ویژگی ورودی (برمبانی رده‌بندی ارائه شده در جدول ۴) پیش‌بینی می‌نماید. سپس این پیش‌بینی با مقادیر ارائه شده در جدول ۵ مقایسه و دقت به کارگیری هر کدام از شبکه‌های عصبی ارزیابی می‌شود. گفتنی است این فرایند برای هر انژکتور به صورت جداگانه انجام شده است. نتایج صحّت‌سنّجی در جدول‌های ۶ تا ۸ آمده است. باید توجه داشت که به فرض، در جدول ۶ ستون میانی برای هر انژکتور نشان‌دهنده تعداد نقاط عملکردی از محفظه است که رده آلایندگی آنها به درستی، توسط شبکه عصبی خودسازمانده پیش‌بینی شده است. حال آنکه ستون انتهایی بیانگر تعداد نقاط عملکردی از محفظه است که روش شبکه عصبی خودسازمانده در پیش‌بینی رده آلایندگی آنها ناموفق بوده است. ساختار اطلاعات ارائه شده در جدول‌های ۷ و ۸ نیز در مورد دیگر شبکه‌های عصبی به کار رفته در این مقاله بر همین مبنای است. همچنین در شکل ۱۲، دقت به کارگیری شبکه‌های عصبی خودسازمانده، چندلایه و LVQ برای انژکتورهای مختلف نمایش داده شده است. همان‌گونه که در نتایج جدول‌های ۶ تا ۸ و نمودار شکل ۱۲ مشاهده می‌شود، با به کارگیری شبکه‌های عصبی روی ماتریس ویژگی‌های استخراج شده از تصاویر، می‌توان

۵-۲-۵. استفاده از شبکه عصبی خودسازمانده
در شبکه خودسازمانده، از روش یادگیری رقابتی برای آموزش استفاده می‌شود. این روش برمبنای مشخصه‌های خاصی از مغز انسان توسعه یافته است. در یک شبکه خودسازمانده واحدهای پردازشگر در گره‌های یک شبکه یکبعدی، دو بعدی یا بیشتر قرار داده می‌شوند [۳۰]. واحدهای در یک فرایند یادگیری رقابتی نسبت به الگوهای ورودی منظم می‌شوند. محل واحدهای تنظیم شده در شبکه به گونه‌ای نظم می‌یابد که برای ویژگی‌های ورودی، یک دستگاه مختصات معنادار روی شبکه ایجاد شود. لذا یک شبکه عصبی خودسازمانده، در واقع نقشه‌ای توپوگرافیک از الگوهای ورودی را تشکیل می‌دهد که در آن محل قرارگرفتن واحدهای متناظر با ویژگی‌های ذاتی الگوهای ورودی است [۳۰]. در این مقاله یک شبکه خودسازمانده با توپولوژی شش ضلعی طراحی شده (برای اطلاعات بیشتر در خصوص شبکه خودسازمانده با توپولوژی شش ضلعی به مرجع [۳۰] مراجعه شود) و برای پیش‌بینی رده آلایندگی طبق تقسیم‌بندی ارائه شده در جدول ۴ لازم است ابعاد شبکه خودسازمانده، ۱×۴ در نظر گرفته شود.

۵-۲-۶. استفاده از شبکه عصبی چندلایه

در مطالعه حاضر از شبکه عصبی چندلایه با سه لایه، متشکل از یک لایه ورودی با هجده نورون (براساس هجده ویژگی استخراج شده)، یک لایه مخفی با ده نورون و لایه مخفی دوم با پنج نورون با تابع تبدیل سیگموید و لایه خروجی با چهار نورون استفاده شده است. دلیل استفاده از چهار نورون در لایه خروجی آن است؛ همان‌گونه که قبلاً گفته شد و مطابق جدول ۴، چهار رده آلایندگی در این مطالعه وجود دارد.

۵-۳. استفاده از شبکه عصبی LVQ

شبکه عصبی LVQ یکی از روش‌های طبقه‌بندی و بازناسی الگو است. در حقیقت این شبکه، نوع نظارت شده شبکه عصبی خودسازمانده می‌باشد. نحوه کار آن براساس تقسیم فضای ورودی R^n به تعدادی مناطق متمایز از هم با نام ناحیه‌های تصمیم‌گیری ۳۸ و اختصاص یک بردار کد ۳۹ به آنها می‌باشد. در ابتدا بردار هر کدام از ناحیه‌های تصمیم‌گیری توسط یکی از مجموعه‌های آموزشی مقداردهی اولیه شده، سپس توسط الگوریتم یادگیری بهینه می‌شود. در پایان طبقه‌بندی براساس نزدیکی

مقادیر بالای نرخ پاشش سوخت استفاده می‌شود ($Qsec \geq 3/0$) لیتر بر دقیقه)، به دلیل پاشش نامناسب سوخت به درون ناحیه چرخش داخلی حاصل از شعله اصلی، حرکت ساختارهای چرخشی با مقیاس بزرگ^{۴۲} در ناحیه چرخش داخلی بهجای آنکه تضعیف شود تقویت می‌گردد. این مسئله خود باعث می‌شود که تأثیر ساختارهای چرخشی با مقیاس بزرگ^{۴۳} بر اغتشاشات جبهه شعله شدیدتر گردد [۲۲-۲۳]. به دلیل افزایش شدت حرکت ساختارهای چرخشی با مقیاس بزرگ، جملات آنتروپی در منبع صدای اکوستیک نیز تقویت می‌شوند. از طرفی، سطح نوسانات فشار تولید شده در شعله‌های حاصل از پاشش همراه با افتت (انژکتورهای C و D) نیز از میزان مربوط به انژکتورهای A و B بیشتر خواهد بود. رفتار شدیداً نوسانی شکل و ساختار شعله در شرایط پاشش همراه با انحراف که با افزایش شدید و غیرقابل پیش‌بینی سطح نوسانات فشار (بهخصوص در شرایط افزایش نسبت هم‌ازی و افزایش نرخ پاشش سوخت ثانویه) نیز همراه است، سبب می‌شود که دقت پیش‌بینی سطح آلایندگی NO_x توسط تمام مدل‌های شبکه عصبی به کار رفته در مطالعه حاضر کاهش یابد. به بیان دیگر، همان‌گونه که گفته شد، شبکه‌های عصبی به کار رفته در مطالعه حاضر از ویژگی‌های استخراج شده از تصاویر شعله برای پیش‌بینی رده آلایندگی هر کدام از نقاط عملکردی استفاده می‌کنند. چون شعله‌های حاصل از انژکتور C و D شکل و ساختار بهشت متفاوت با زمان، نوسانی و بسیار پیچیده‌تری نسبت به شعله‌های حاصل از انژکتورهای A و B دارند و دری آن رفتار ویژگی‌های استخراج شده از این تصاویر نیز پیچیده‌تر و غیرخطی‌تر از تصاویر شعله‌های A و B است، دقت شبکه‌های عصبی در پیش‌بینی رده‌های آلایندگی مربوط به آنها مربوط به شعله‌های C و D کمتر بوده است. در نتیجه خطای پیش‌بینی در شرایط استفاده از انژکتورهای C و D نسبت به انژکتورهای A و B (که پاشش سوخت ثانویه را از راستای مرکزی مشعل انجام می‌دهند) بالاتر است.

۵-۴. شناسایی ویژگی‌های اصلی تصاویر شعله

استخراج ویژگی از جمله مهمترین مراحل در فرایند پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x بر مبنای تصاویر است. در بخش استخراج ویژگی، ۱۸ ویژگی مختلف از تصاویر شعله استخراج گردید و نتایج پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x با استفاده از این هجده ویژگی در

وضعیت محفظه احتراق را از منظر محدوده آلایندگی با دقت نسبتاً بالای مشخص کرد. مطابق جدول ۸ شبکه عصبی LVQ با دقت ۹۲ درصد (چون در مجموع پیش‌بینی صحیح رده آلایندگی ۹۲ نقطه عملکردی محفظه احتراق از بین ۱۰۰ نقطه عملکردی مطالعه شده صورت گرفته است) در خصوص پیش‌بینی محدوده آلایندگی توانایی بالاتری در مقایسه با شبکه‌های عصبی چندلایه و خودسازمانده از خود نشان داده است. این می‌تواند به دلیل نوع داده‌های ورودی به شبکه عصبی (ماتریس ویژگی تصاویر) باشد. به بیان دیگر، براساس نوع داده‌های ورودی (ساختار داده‌های ورودی) شبکه‌های عصبی مختلف عملکردهای متفاوتی دارند [۳۱]. همچنین با توجه به نمودار شکل ۱۲ دقت طبقه‌بندی روش‌های شبکه عصبی مختلف در این مطالعه با به کارگیری انژکتورهای C و D نسبت به سایر انژکتورها پایین‌تر است. این مسئله می‌تواند به دلیل رفتار شدیداً پیچیده و غیرخطی شعله‌های تشکیل شده در شرایط استفاده از انژکتورهای C و D (انژکتورهایی که دارای انحراف در پاشش سوخت نسبت به راستای مرکزی هستند) باشد. در واقع همان‌گونه که در مطالعات قبلی گفته شد [۲۲-۲۳]، پاشش سوخت ثانویه به درون ناحیه چرخش داخلی شعله، جهت فرونشاندن نوسانات احتراق کارایی زیادی دارد. به عبارت دیگر، پاشش سوخت ثانویه از راستای مرکزی انژکتور و از مرکز نازل چرخشی (بدون انحراف از راستای مرکزی) به درون ناحیه چرخش داخلی موجب فرونشاندن اختلالات سرعت در اطراف ناحیه چرخش داخلی می‌شود [۲۲-۲۳]. اتفاقی که در شعله‌های تشکیل شده در شرایط پاشش سوخت ثانویه بدون انحراف از راستای مرکزی با انژکتورهای A و B می‌افتد. این تضعیف اختلالات سرعت نیز سبب کاهش اغتشاشات جبهه شعله و نوسانات حرارت آزادشده از شعله می‌شود. در نتیجه، پاشش سوخت ثانویه بدون انحراف از راستای مرکزی (پاشش با انژکتورهای A و B) سبب تضعیف ترم آنتروپی در منبع صدای اکوستیک می‌گردد. در مقابل، در شرایط استفاده از پاشش سوخت ثانویه همراه با افست (انژکتورهای C و D)، به دلیل پاشش از راستایی خارج از راستای مرکزی انژکتور و خارج از راستای مرکزی توبی مشعل به درون ناحیه چرخش داخلی، سطح نوسانات فشار افزایش می‌یابد و در برخی موارد برخاستگی شعله ایجاد می‌شود. به بیان دیگر، در شرایط پاشش سوخت ثانویه همراه با انحراف نسبت به راستای پاشش از مرکز انژکتور^{۴۳} بهخصوص وقتی از

تصاویر شعله نیازمند به کارگیری روش‌های انتخاب ویژگی^{۴۳} است. با به کارگیری تکنیک انتخاب ویژگی توالی روبه جلو^{۴۵} و بررسی ترکیب‌های مختلف ویژگی‌ها، ویژگی‌های اصلی تصاویر انتخاب می‌گردند. این روش که از جمله روش‌های نو در انتخاب ویژگی است، ویژگی‌های مؤثر در پیش‌بینی دقیق‌تر میزان آلایندگی NO_x بر مبنای تصاویر شعله را از بین سایر ویژگی‌ها متمایز می‌کند. از دیگر مزایای این روش افزایش سرعت پردازش است.

بخش قبل ارائه گردید. در این بخش از مطالعه فرایند انتخاب ویژگی‌های اصلی مرتبط با تصاویر شعله انجام شده است. بدین معنا که از بین هجده ویژگی استخراج شده از تصاویر، آن ویژگی‌هایی که قابلیت تفکیک‌نمودن و متمایزن‌نمودن تصاویر شعله (مرتبط با میزان NO_x) در آنها بالاتر است یا دقت پیش‌بینی NO_x با به کارگیری آنها افزایش می‌یابد، به عنوان ویژگی‌های اصلی انتخاب شده‌اند. یافتن ویژگی‌های اصلی و تأثیرگذار در

جدول ۶. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x نقاط عملکردی محفظه احتراق با روش خودسازمانده و مقادیر ارائه شده در جدول ۵

نوع انژکتور	مجموع	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند
A	۲۳	۲	۲۳
B	۲۲	۳	۲۲
C	۲۰	۵	۲۰
D	۲۱	۴	۲۱
مجموع		۱۴	۸۶

جدول ۷. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x نقاط عملکردی محفظه احتراق با روش شبکه عصبی چندلایه و مقادیر ارائه شده در جدول ۵

نوع انژکتور	مجموع	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند
A	۲۳	۲	۲۳
B	۲۴	۱	۲۴
C	۲۲	۳	۲۲
D	۲۲	۳	۲۲
مجموع		۹	۹۱

جدول ۸. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x نقاط عملکردی محفظه احتراق با روش LVQ و مقادیر ارائه شده در جدول ۵

نوع انژکتور	مجموع	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند
A	۲۴	۱	۲۴
B	۲۳	۲	۲۳
C	۲۳	۲	۲۳
D	۲۲	۳	۲۲
مجموع		۸	۹۲

جدول ۹. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x نقاط عملکردی محفظه احتراق با روش خودسازمانده و مقادیر ارائه شده در جدول ۵

(با به کارگیری پنج ویژگی اصلی)

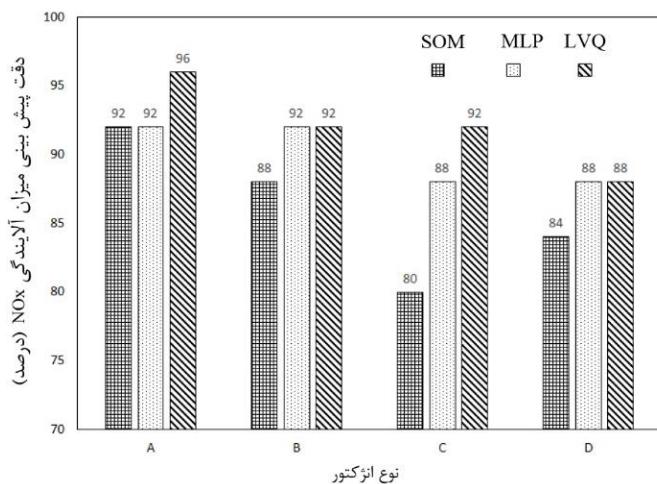
نوع انژکتور	مجموع	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند
A	۲۳	۲	۲۳
B	۲۳	۲	۲۳
C	۲۲	۳	۲۲
D	۲۱	۴	۲۱
مجموع		۱۱	۸۹

جدول ۱۰. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x نقاط عملکردی محفظه احتراق با روش شبکه عصبی چندلایه و مقادیر ارائه شده در جدول ۵ (با به کارگیری پنچ ویژگی اصلی)

نوع انژکتور	تعداد نقاط عملکردی که بهدرستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که بهدرستی پیش‌بینی نشده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که بهدرستی پیش‌بینی شده‌اند
A	۲۵	*	
B	۲۴	۱	
C	۲۳	۲	
D	۲۳	۲	
مجموع	۹۵	۵	

(F2)، انحراف معيار نمودار هيستوگرام تصوير شعله (F3) و سطح آستانه تصوير شعله (F10) می باشند. صحبتستجی نتایج با به کارگیری پنج ویژگی اصلی در جدول های ۹ تا ۱۱ ارائه شده است. همان طور که مشاهده می شود، با در نظر گرفتن تنها پنج NO_x ویژگی اصلی از تصاویر، دقت پیش بینی محدوده آلایندگی LVQ توسط شبکه های عصبی افزایش یافته و شبکه عصبی NO_x به خوبی و با دقت بسیار بالا توانسته است محدوده آلایندگی LVQ را بر اساس تصوير شعله پیش بینی نماید.

روش کار بدین ترتیب است که ترکیب‌های مختلفی از ۱۸ ویژگی استخراج شده انتخاب و شبکه‌های عصبی خودسازمانده، چندلایه و LVQ روی آنها اعمال می‌گردد. نتایج نشان می‌دهد در هر سه روش، پنج ویژگی یکسان به عنوان ویژگی‌های اصلی انتخاب می‌گردد. در واقع دقت پیش‌بینی آلاینده_x با به کارگیری این ۵ ویژگی از سایر ترکیبات مختلف از ۱۸ ویژگی تصویری بالاتر می‌باشد. این ویژگی‌ها شامل طول تصویر شعله (F13)، مرکز روشنایی تصویر شعله (F1)، میانگین روشنایی شعله (F1)، میانگین روشنایی تصویر شعله (F1)، میانگین روشنایی شعله

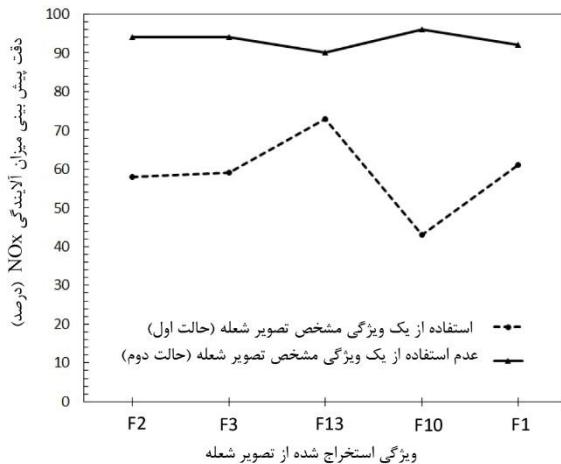


شکل ۱۲. مقایسه دقت پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x با استفاده از سه روش شبکه عصبی خودسازمانده، جندهای و LVQ در انژکتورهای مختلف

جدول ۱۱. نتایج مقایسه پیش‌بینی میزان آلاینده NO_x نفاط عملکردی محفظه احتراق با روش LVQ و مقادیر ارائه شده در جدول (با به کارگیری پنج ویژگی اصلی)

نوع انزکتور	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی شده‌اند	تعداد نقاط عملکردی که به درستی پیش‌بینی نشده‌اند
A	۲۵	۰
B	۲۴	۱
C	۲۴	۱
D	۲۴	۱
مجموع	۹۷	۳

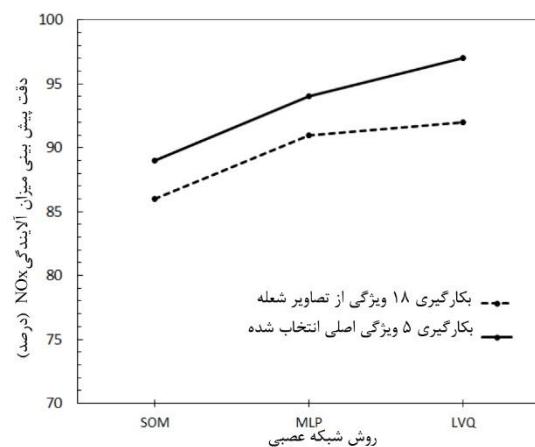
توسط شبکه‌های عصبی مختلف افزایش می‌یابد. این امر بدین دلیل است که اثر این ویژگی‌ها در پیش‌بینی محدوده آلایندگی NO_x نسبت به سایر ویژگی‌ها بیشتر است. به عبارت دیگر، ارتباط سایر ویژگی‌ها با تغییرات آلایندگی NO_x کمتر است. در شکل ۱۴ نیز میزان دقت شبکه عصبی LVQ در امر پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x در دو حالت نمایش داده شده است.



شکل ۱۴. نمودار تأثیر استفاده و عدم استفاده از هر کدام از ۵ ویژگی اصلی بر دقت پیش‌بینی شبکه عصبی LVQ

در برخی از پژوهش‌ها [۳۷-۳۲]، ارتباط بین میزان تولید NO_x و زمان اقامت محصولات احتراق [۴۶] در دمای بالا در محفظه احتراق بررسی شده است. بر این اساس، مدت زمان اقامت محصولات احتراق در نواحی مختلف محفظه احتراق و کیفیت اختلاط پارامترهای تعیین‌کننده در میزان تولید NO_x در محفظه‌های احتراق با سوخت‌های هیدروکربنی هستند. از طرفی در همین مطالعات نشان داده شده که مدت زمان اقامت محصولات احتراق در محفظه احتراق با طول مریع شعله ارتباط دارد [۳۹-۳۵]. به این ترتیب می‌توان گفت طول مریع شعله (به عنوان پارامتری قابل استخراج از تصویر شعله) یکی از پارامترهای تعیین‌کننده جهت پیش‌بینی میزان تولید آلایندگی NO_x است. این نتیجه، که قبلاً در پژوهش بالستر و همکاران روی محفظه احتراق با استفاده از سوخت متan نیز ارائه شده است [۱]، با نتیجه‌گیری مطالعه حاضر مطابقت دارد. گفتنی است بالستر و همکاران با ثبت تصاویر دو بعدی از شعله توسط یک دوربین دیجیتال (مانند مطالعه حاضر) در شرایط مختلف عملکردی یک محفظه احتراق پیش‌مخلوط و استخراج ویژگی‌های هندسی مختلف شعله مانند طول شعله و

در شکل ۱۳ میزان دقت پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x با استفاده از شبکه‌های عصبی برمنای تصاویر شعله، با به کارگیری روش انتخاب ویژگی توالی رویه جلو (استفاده از ۵ ویژگی اصلی انتخاب شده) و استفاده از ۱۸ ویژگی اولیه با هم مقایسه شده است. همان‌طور که در این شکل مشاهده می‌شود، با به کارگیری ۵ ویژگی اصلی انتخاب شده، دقت پیش‌بینی محدوده آلایندگی NO_x



شکل ۱۳. نمودار تغییرات دقت پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x در الگوریتم‌های مختلف شبکه عصبی

در حالت اول تأثیر استفاده از یک ویژگی مشخص از تصویر شعله (از میان ۵ ویژگی اصلی) بر دقت پیش‌بینی شبکه عصبی LVQ بررسی شده است. در حالت دوم اثر عدم استفاده از همان ویژگی مشخص از تصویر شعله (و استفاده از سایر ۴ ویژگی اصلی دیگر تصویر شعله) بر دقت پیش‌بینی شبکه مطالعه شده است. نتایج نشان می‌دهد که از میان ۵ ویژگی اصلی، استفاده از ویژگی طول شعله به تنها یکی در مقایسه با استفاده از سایر ویژگی‌های تصویری سبب افزایش دقت پیش‌بینی آلایندگی NO_x توسط شبکه عصبی می‌شود. در عین حال، براساس نتایج ارائه شده مربوط به حالت دوم عدم استفاده از ویژگی طول شعله (و استفاده از چهار ویژگی اصلی دیگر) سبب کاهش دقت پیش‌بینی شبکه عصبی می‌شود. بر این اساس می‌توان گفت ویژگی طول شعله در میان ۵ ویژگی اصلی شعله اثری تعیین‌کننده بر توانایی شبکه عصبی برای پیش‌بینی میزان NO_x دارد. اهمیت ویژگی طول شعله در پیش‌بینی میزان NO_x در شعله‌های پیش‌مخلوط با سوخت متان قابل نیز در مطالعه بالستر و همکاران (۲۰۰۸) نشان داده شده است [۱] و نتایج مطالعه حاضر با پژوهش بالستر و همکاران مطابقت دارد. از طرفی

همچنین با استفاده از تکنیک انتخاب ویژگی توالی روبه جلو، ۵ ویژگی اصلی تصویر شعله (از میان ۱۸ ویژگی) جهت پیش‌بینی میزان آلایندۀ NO_x انتخاب شدند. این ویژگی‌ها عبارت‌اند از: طول تصویر شعله، موقعیت مرکز روشنایی تصویر شعله، میانگین روشنایی تصویر شعله، انحراف معیار نمودار هیستوگرام تصویر شعله و سطح آستانه تصویر شعله. نتایج نشان می‌دهند که شبکه عصبی LVQ با ۱۰ نورون میانی و ۴ نورون در لایه خروجی در پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x محفظه احتراق مورد مطالعه، بهتر از شبکه‌های عصبی چندلایه و خودسازمانده عمل می‌کند. از طرفی نشان داده شد که دقت پیش‌بینی آلایندگی NO_x در اثرکتورهای C و D (که پاشش سوخت ثانویه را همراه با انحراف از مرکز انجام می‌دهند) نسبت به دقت پیش‌بینی در اثرکتورهای A و B (که پاشش سوخت ثانویه را از راستای مرکزی مشعل انجام می‌دهند)، کمتر است. این می‌تواند بدین دلیل باشد که شعله‌های حاصل از اثرکتور C و D شکل و ساختار بهشت متغیر با زمان، نوسانی و بسیار پیچیده‌تری نسبت به شعله‌های حاصل از اثرکتورهای A و B دارند. طبعاً ویژگی‌های تصویری استخراج شده از تصاویر شعله‌های مربوط به شعله‌های C و D نیز رفتاری پیچیده‌تر و غیرخطی‌تر از ویژگی تصاویر شعله‌های مربوط به اثرکتورهای A و B خواهند داشت. این امر سبب می‌شود توانایی شبکه‌های عصبی در پیش‌بینی محدوده آلایندۀ NO_x مربوط به شعله‌های C و D نسبت به شعله‌های مرتبط با اثرکتورهای A و B کمتر شود. همچنین نتایج این مطالعه نشان می‌دهد که ویژگی طول تصویر شعله اثری تعیین‌کننده در پیش‌بینی میزان آلایندگی NO_x دارد. این نتیجه‌گیری با مطالعات قبلی مرتبط مطابت دارد.

موقعیت مرکز روشنایی تصویر شعله (که این دو ویژگی در مطالعه حاضر نیز جزء ۵ ویژگی اصلی استخراج شده از تصویر شعله شدند) توانستند میزان آلایندۀ NO_x محفظه احتراق پیش‌مخلوط را در پژوهش خود، با استفاده از روش شبکه عصبی خودسازمانده پیش‌بینی کنند. البته مزیت مطالعه حاضر نسبت به پژوهش بالستر و همکاران آن است که در اینجا علاوه بر روش خودسازمانده از دو روش شبکه عصبی LVQ و شبکه عصبی چندلایه نیز استفاده و نشان داده شده که روش LVQ در پیش‌بینی محدوده آلایندگی NO_x نسبت به سایر روش‌ها دقت بالاتری دارد.

۶. نتیجه‌گیری

در این مقاله از ترکیب روش‌های پردازش تصویر و داده‌کاوی براساس تصاویر شعله یک محفظه احتراق با شعله پایدارشده چرخشی همراه با سوخت ثانویه، میزان آلایندۀ NO_x این محفظه احتراق پیش‌بینی شده است. در واقع، با استفاده از ویژگی‌های استخراج شده از تصویر شعله و به کارگیری سه روش داده‌کاوی LVQ، چندلایه و خودسازمانده، محدوده آلایندگی NO_x مربوط به شعله‌ها پیش‌بینی می‌شود. به بیان دیگر، محور اصلی تحقیق حاضر پیش‌بینی محدوده آلایندۀ NO_x براساس ویژگی‌های استخراج شده از تصویر شعله است و سپس جهت مقایسه توانایی روش‌های مختلف شبکه عصبی میزان دقت پیش‌بینی‌ها مقایسه شده است. نتایج نشان می‌دهد که می‌توان با بهره‌گیری از یک شبکه عصبی آموزش‌دیده و با استفاده از ۱۸ ویژگی استخراج شده از تصویر شعله، محدوده آلایندگی یک نقطه عملکردی محفظه احتراق (که در فرایند آموزش شرکت داده نشده) را پیش‌بینی نمود.

۷. مأخذ

- [1] R. Hernández, J. Ballester, Flame imaging as a diagnostic tool for industrial combustion, *Journal of Combustion and Flame*, Vol. 15, pp. 509-528, 2008.
- [2] F. Jiang, S. Liu, S. Liang, Z. Li, X. Wang, G. Lu, Visual flame monitoring system based on two-color method, *Journal of Thermal Science*, Vol 18, pp. 284-288, 2009.
- [3] J. Ballester, T. Garca-Armingol, Diagnostic techniques for the monitoring and control of practical flames, *Prog Energy Combust*, Vol. 36, pp. 375-411, 2010.
- [4] G. Lu, Y. Yan, Y. Huang, A. Reed, An Intelligent Vision System for Monitoring and Control of Combustion Flames, *Journal of Measurement and Control*, Vol. 32, No. 6, pp. 164-168, 1999.
- [5] J. Wu, Z. Ming-chuan, F. Hao-Jie, F. Wei-dong, Z. Yue-gui, A study on fractal characteristics of aerodynamic field in low- NO_x coaxial swirling burner, *Journal of Chemical Engineering Science*, Vol. 59, No. 7, pp. 1473-1479, 2004.
- [6] A. González-Cencerrado, B. Peña, A. Gil, Coal flame characterization by means of digital image processing in a semi-industrial scale PF swirl

- burner, *Applied Energy*, Vol. 94, pp. 375-384, 2012.
- [7] A. González-Cencerrado, B. Peña, Characterization of PF flames under different swirl conditions based on visualization systems, *Journal of Fuel*, Vol. 113, pp. 798-809, 2013.
- [8] A. González-Cencerrado, B. Peña, A. Gil, Experimental analysis of biomass co-firingflames in a pulverized fuel swirl burner using a CCD based visualization system, *Journal of Fuel Processing Technology*, Vol. 130, pp. 299-310, 2015.
- [9] M. G. A. Rahman, J. R. Gibbins, A. K. Forrest, Combustion in power station boilers-Advanced monitoring using imaging, Project report, Cleaner Fossil Fuels Programme, 2004.
- [10] F. Tang, Z. Kongjin, D. Mansheng, S. Qing, Mean flame height and radiative heat flux characteristic of medium scale rectangular thermal buoyancy source with different aspect ratios in a sub-atmospheric pressure, *International Journal of Heat and Mass Transfer*, Vol. 84, pp. 427-432, 2015.
- [11] H. Yu, J. F. MacGregor, Monitoring flames in an industrial boiler using multivariate image analysis, *American Institute of Chemical Engineers*, Vol. 50, No. 7, pp. 1474-1483, 2004.
- [12] A. Tuntrakoon, S. Kuntanapreeda, *Image-based flame control of a premixed gas burner using fuzzy logics, foundations of intelligent systems*, Springer-verlag, Berlin/Heidelberg, pp. 673-677, 2003.
- [13] F. Wang, X. J. Wang, Z. Y. Ma, J. H. Yan, Y. Chi, C. Y. Wei, M. J. Ni, K. F. Cen, The research on the estimation for the NOx emissive concentration of the pulverized coal boiler by the flame image processing technique, *Journal of Fuel*, Vol. 81, pp. 2113-2120, 2003.
- [14] W. Yan, C. Lu, M. Colechin, Monitoring and characterisation of pulverised coal flames using digital imaging techniques, *Journal of Fuel*, Vol. 81, No. 5, pp. 647-656, 2002.
- [15] W. Yan, L. Chun, Two-dimensional distributions of temperature & soot volume fraction inversed from visible flame images, *Experimental Thermal and Fluid Science*, Vol. 50, pp. 229-233, 2013.
- [16] D. Sbarbaro, O. Farias, Z. Zawadsky, Real-time monitoring and characterization of flames by principal-component analysis, *Journal of Combustion and Flame*, Vol. 132, pp. 591-595, 2003.
- [17] H. W. Huang, Z. Yang, Imaging based chemiluminescence characterisation of partially premixed syngas flames through DFCD technique, *International Journal of Hydrogen Energy*, Vol. 38, pp. 4839-4847, 2013.
- [18] J. Chen, L. Chan, Y. C. Cheng, Gaussian process regression based optimal design of combustion systems using flame images, *Applied Energy*, Vol. 111, pp. 153-160, 2013.
- [19] B. Lin, S. B. Jorgensen, Soft sensor design by multivariate fusion of image features and process measurements, *Journal of Process Control*, Vol. 21, pp. 347-553, 2011.
- [20] J. S. Wang, X. D. Ren, GLCM based extraction of flame image texture features and KPCA-GLVQ recognition method for rotary kiln combustion working conditions, *International Journal of Automation and Computing*, Vol. 11, No. 1, pp. 72-77, 2014.
- [21] H. Zhou, Q. Tang, L. Yang, Y. Yan, G. Lu, K. Cen, Support vector machine based online coal identification through advanced flame monitoring, *Journal of Fuel*, Vol. 117, pp. 944-951, 2014.
- [22] R. Riazi, M. Farshchi, M. Shimura, M. Tanahashi, T. Miyauchi, An Experimental Study on Combustion Dynamics and NOx Emission of a Swirl Stabilized Combustor with Secondary Fuel Injection, *Journal of Thermal Science and Technology*, Vol. 5, No. 2, pp. 266-281, 2010.
- [23] M. Shimura, M. Tanahashi, G. Choi, T. Miyauchi, Large-scale vortical motion and pressure fluctuation in noise-controled swirl-stabilized combustor, *Journal of Thermal Science and Technology*, Vol. 4, No. 4, pp. 494-506, 2009.
- [24] M. Tanahashi, S. Inoue, M. Shimura, S. Taka, G. Choi, T. Miyauchi, Reconstructed 3D flame structures in noise-controlled swirl-stabilized combustor, *Experiments in Fluids*, Vol. 45, No. 3, pp. 447-460, 2008.

- [25] M. Tanahashi, S. Murakami, T. Miyauchi, G. Choi, Control of oscillating combustion and measurements of turbulent flames, *Proceedings of 5th Symposium on Smart Control of Turbulence*, pp. 75-84, 2004.
- [26] G. Choi, M. Tanahashi, T. Miyauchi, Control of oscillating combustion and noise based on local flame structure, *Proceedings of the Combustion Institute*, Vol. 30, No. 2, pp. 1807-1814, 2005.
- [27] E. R. Davis, *Machine Vision*, University of Southern Queensland, pp. 20-22, 1990.
- [28] D. N. Joanes, C. A. Gill, Comparing measures of sample skewness and kurtosis, *Journal of the Royal Statistical Society (Series D)*, Vol. 47, No. 1, pp 183-189, 1998.
- [29] Y. Cao, J. Wu, M. I. Jianchun, Z. Yu, Flame structure of a jet flame with penetration of side micro-jets, *Chinese Journal of Chemical Engineering*, Vol. 16, No. 6, pp. 861-866, 2008.
- [30] M. Hagan, H. Demuth, M. Beale, *Neural Network Design*, Boston: PWS Publishing, 1996.
- [31] M. T. Vakil-Baghmisheh, N. Pavešić, Premature clustering phenomenon and new training algorithms for LVQ, *Journal of Pattern Recognition*, Vol. 36, pp. 1901-1921, 2003.
- [32] J. Keller, I. Hongo, Pulse Combustion: The mechanisms of NOx production, *Combustion and Flame*, Vol. 80, pp. 219-237, 1990.
- [33] A. H. Lefebvre, Fuel effects on gas turbine combustion, Final Report, Air Force Wright Aeronautical Laboratories, 2004.
- [34] J. Odgers, D. Kretschmer, The prediction of thermal NOx in gas turbines, *ASME Paper 85-1GT-126*, 1985.
- [35] S. R. Turns, *Introduction to combustion*, 2nd ed., New York: McGraw-Hill, 2000.
- [36] M. LaViolette, R. Perez, On the prediction of pollutant emission indices from gas turbine combustion chambers, *Proceedings of ASME Turbo Expo*, 2012.
- [37] T. S. Cheng, Effects of partial premixing on pollutant emissions in swirling methane jet flames, *Journal of Combustion and Flame*, Vol. 125, No. 1-2, pp. 865-878, 2001.
- [38] G. A. Lavoie, A. F. Schlader, A xsaling study of NO formation in turbulent flames of hydrocarbon burning in air, *Journal of Combustion Science and Technology*, Vol. 8, pp. 215-224, 1973.
- [39] N. Peters, S. Donnerhack, 18th Symposium (International) on Combustion, the Combustion Institute, Pittsburgh, pp. 33, 1981.

پی‌نوشت

-
- 1. visualization methods
 - 2. artificial neural network
 - 3. data mining
 - 4. self organizing map
 - 5. feed forward ANN
 - 6. multivariate image analysis (MIA)
 - 7. back-propagation ANN
 - 8. principal component analysis
 - 9. correlation
 - 10. digital flame colour discrimination
 - 11. principle component analysis
 - 12. real time
 - 13. red-green-blue
 - 14. Hue-Saturation-Intensity
 - 15. grey-level co-occurrence matrix
 - 16. learning vector quantization
 - ۱۷. انجام آزمایش‌ها و اخذ داده‌های آزمایشگاهی این محفظه نیز توسط یکی از نویسندها پژوهش حاضر انجام شده است [۲۲].

- 18. injection offset
- 19. MAC Valves, 34BABA-GEME-1BA
- 20. TOYODA, PD104
- 21. ONO SOKKI, LA-1240
- 22. SHIMADZU, NOA-7000
- 23. sampling probe
- 24. NOx emission index (EINOx)
- 25. Panasonic-DMC-FX35
- 26. RGB
- 27. tulip-shaped blue flame
- 28. flame lift-off
- 29. median spatial filtering
- 30. centroid of Intensity
- 31. binary image
- 32. mean
- 33. standard deviation
- 34. median
- 35. threshold
- 36. entropy based algorithm

نیش بینی میزان آزادنده NO_x در یک محضه احتراق آزمایشگاهی با شعله پیدار شده چرخشی با استفاده از روش بردازش تصوری شمله و بهکارگیری روش های داده کاری

-
- 37. multilayer perceptron
 - 38. decision regions
 - 39. codebook vector
 - 40. inner recirculation zone
 - 41. secondary fuel injection with offset
 - 42. large scale vortical motion
 - 43. large scale vortical structures
 - 44. feature selection
 - 45. sequential forward feature selection
 - 46. residence time