

# استخراج هندسه بهینه و ساختار سازه تحت بارگذاری استاتیکی با استفاده از روش بهینه‌سازی توپولوژی

حمید سالاروند<sup>۱</sup>، شهرام یوسفی<sup>۲</sup>، منوچهر شاه‌حدیری<sup>۳</sup>

۱ کارشناس ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک و هوافضا، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، اصفهان، ir.salarvand@mut-es.ac.ir

۲ دانشیار، دانشکده مهندسی مکانیک و هوافضا، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، اصفهان

۳ کارشناس ارشد، دانشکده مهندسی مکانیک و هوافضا، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، اصفهان

تاریخ دریافت: ۱۳۹۳/۰۹/۲۳

تاریخ پذیرش: ۱۳۹۴/۰۶/۰۶

## چکیده

بهینه‌سازی توپولوژی از جمله روش‌های بهینه‌سازی سازه‌هاست و هدف آن یافتن بهترین حالت هندسی و عملکردی سازه می‌باشد. در این روش، هندسه بهینه و توزیع ماده برای یک سازه، در فضایی که باید جای گیرد، تولید می‌شود. به عبارت دیگر شکل اولیه سازه در معرض بارهای وارد به صورت بهینه تولید می‌شود. در این روش، که به کمک المان محدود ایجاد می‌شود، قسمت‌هایی از المان‌ها که قابلیت حذف دارند؛ یعنی تحت تنفس نیستند، مطابق الزامات تعریف شده در چرخه‌های تحلیلی از مدل حذف و بهینه‌ترین شکل ممکن برای قطعه مورد نظر به نحوی که قادر به حفظ شرایط عملکردی باشد پیشنهاد می‌شود. در این مقاله تحلیل توپولوژی روی یک سازه صفحه‌ای شکل انجام و در آن تغییرات مختلف در اعمال شرایط مرزی، بارگذاری و قیدها بررسی و هندسه بهینه در هر حالت استخراج شده است.

## واژگان کلیدی

بهینه‌سازی سازه، بهینه‌سازی توپولوژی، روش المان محدود

## ۱. مقدمه

توسعه یافت. این روش‌ها عمدها به کمک علوم ریاضی تحلیلی یا عددی و یا اقتباس از سیستم‌های موجود در طبیعت، مانند روش الگوریتم زنگین توسعه یافته‌اند. با پیشرفت سریع دانش انفورماتیک و امکان انجام محاسبات پیچیده و حجمی، تحولی عظیم در به کارگیری این روش‌ها ایجاد شده است. روش مورد بررسی در این مقاله بر پایه روش‌های ریاضی است. این روش، که بهینه‌سازی توپولوژی<sup>۱</sup> نام دارد، در بستر المان محدود، که خود نیز از روش‌های حل عددی ساختاریافته ریاضی است، اجرا می‌شود.

طراحی بهینه در سازه شامل روش‌هایی برای یافتن بهترین حالت سازه‌ای است که شاخصه‌هایی چون وزن، شکل و جز این‌ها را با لحاظ نمودن شرایط قیدی مانند ابعاد، استحکام، فرکانس و غیره اصلاح می‌نماید. دستیابی به روش‌های کارا و بهینه‌سازی طرح‌ها از دیرباز در علوم مهندسی مطرح بوده است. اهمیت طراحی سازه بهینه، که در آن شاخصه‌هایی چون وزن کمینه باشد، نخستین بار توسط صنایع هوافضا مورد توجه قرار گرفت [۱] و از آن پس، روش‌های متعددی جهت بهبود و بهینه‌سازی حوزه طراحی سازه

که همان کمپودن تنش هاست. موادی که تنش آنها از درصد تعیین شده ای کمتر باشد، مواد ناکارآمد می پاشند و باید از سازه حذف شوند. به طور ایده ال، تنش در قسمت های مختلف سازه باید در محدوده مجاز مشخص شده باشد تا بهترین بهره وری ازصالح بعمل آید. در روش توپولوژی میزان تنش، پس از طی چرخه های بهینه ساز در مدل ها، به صورت یکنواخت تر خواهد شد.

بهینه سازی سازه ای با استفاده از نرم افزار یک فرایند تکرار شونده است که نهایتاً سازه ای سبک، صلب و بادوام حاصل می شود. روش های به کار رفته در بهینه سازی توپولوژی سازه ها شامل روش همگن سازی<sup>۱</sup>، ساختار تکاملی<sup>۲</sup>، ریز سازه های ایزو ترمو پیک جامد با تابع جریمه<sup>۳</sup> و جز این ها است [۱۲-۹]. روش های به کار رفته در نرم افزار آباقوس بر مبنای دو روش ساختار تکاملی و ریز سازه های ایزو ترمو پیک جامد با تابع جریمه است که توسط محققان متعددی با نسخه های متنوع توسعه داده شده اند [۱۰-۸]. همچنین در نرم افزار آباقوس از دو روند برای بهینه سازی استفاده می شود: یکی بهینه سازی توپولوژی و دیگری بهینه سازی شکل. بهینه سازی توپولوژی با یک مدل اولیه شروع می شود و طرح پس از طی مراحل تحلیل، با اصلاح تراکم ماده و حذف برخی از المان ها از مدل اولیه بهینه می شود. در بهینه سازی شکل نیز با اصلاح سطوح سازه از طریق حرکت گره های سطحی (بدون حذف المان) هندسه مدل بهبود و تمرکز تنش های محلی کاهش می یابد.

### ۳. روش توپولوژی

#### ۳-۱. ساختار تکاملی

روش بهینه سازی ساختار تکاملی سازه ها بین سال های ۱۹۹۲ تا ۱۹۹۷ م و برای سازه های با تنش مسطح پایه ریزی شد و تا کنون کارهای پژوهشی زیادی برای فرمول بندی و توسعه این روش برای انواع مختلف سازه ها با قیود متنوع انجام شده است. این روش بر پایه حذف تدریجی المان های غیر مؤثر سازه و سوق آن به وضعیتی که دارای توزیع تنش یکنواخت باشد، استوار است [۹، ۱۰]. ساختار بهینه معمولاً عبارت است از تصمیم گیری در مورد اینکه کدام گره توسط چه عضوی بهم متصل شود. رهیافت اصلی که بیشتر پژوهشگران آن را دنبال می کنند، این است که یک سازه پایه، که در آن هر گره به تمامی گره های دیگر متصل می شود به وجود آورند. مراحل بهینه سازی بر اساس این روش را می توان به شکل خلاصه زیر ارائه نمود [۱۰، ۹]:

عموماً روش های بهینه سازی در سازه ها در سه حوزه اندازه، شکل و توپولوژی قابل انجام اند [۲، ۳]. در روش بهینه سازی اندازه<sup>۴</sup> خواص المان های سازه ای مانند ضخامت، خواص مقطع، سختی و جرم با حل مسئله بهینه سازی اصلاح می شوند. در روش بهینه سازی شکل<sup>۵</sup> اما، مرز بیرونی یا به عبارتی موقعیت گره های مرزی سازه در حل مسئله بهینه سازی اصلاح می شوند. نهایتاً در روش بهینه سازی توپولوژی شکل بهینه و توزیع ماده برای یک سازه در فضایی که باید جای بگیرد، تولید می شود؛ یعنی شکل تقریبی قطعه در معرض بارهای وارد را با حذف قسمت هایی که

قابلیت حذف دارند تولید می شود [۴، ۵].

در مسائل بهینه سازی سازه ها، شاخه بهینه سازی توپولوژی عمومی ترین شاخه در این زمینه به حساب می آید؛ زیرا بسیاری از شاخص ها از جمله چیدمان و ارتباط بین المان های تشکیل دهنده سازه در ابتدای حل مجهولند و در روند بهینه سازی معین می شوند. اطلاعات اولیه عبارت اند از بارگذاری، شرایط تکیه گاهی، محدوده مجاز چیدمان مصالح، حجم مصالح مصرفی و برخی از شرایط دیگر مثل محل هایی که لازم است مصالح قرار بگیرند یا خالی بمانند. به عبارت دیگر، محدودیت ها در این شاخه از بهینه سازی از دیگر شاخه های بهینه سازی کمتر است. این امر باعث می شود شاکله و ابعادی انتخاب شود که چگالی انرژی کرنشی در همه نقاط سازه مساوی شود. این به معنای بهترین استفاده از مصالح به کار رفته است [۶].

### ۲. بهینه سازی توپولوژی

بهینه سازی توپولوژی سازه ها روشنی برای یافتن بهترین هندسه سازه مورد نظر بدون کاهش شرایط عملکردی است. در این روش، شکل بهینه و توزیع ماده برای یک سازه در فضایی که باید جای بگیرد، تولید می شود. به عبارت دیگر شکل تقریبی سازه در معرض بارهای وارد به صورت بهینه ایجاد می شود. در این روش، که به صورت المان محدود است، قسمت هایی از المان ها که قابلیت حذف دارند؛ یعنی تنشی به آنها وارد نمی شوند، از مدل حذف و شکل بهینه ایجاد می شود. نهایتاً بهینه ترین شکل ممکن برای قطعه مورد نظر به نحوی که بتواند شرایط عملکردی را کاملاً حفظ نماید پیشنهاد می گردد [۷، ۸]. معمولاً معیار و مبنای برای آنکه سازه به لحاظ طراحی دچار مشکل شود، تنش بیش از اندازه است. عکس این معیار، برای حذف مواد ناکارآمد از سازه استفاده می شود

بهینه‌سازی توبولوژی المان‌هایی با چگالی بین صفر و یک را معرفی می‌کند. چگالی نسبی اختصاص یافته به هر المان به گونه‌ای است که شرط ۴ را ارضاء می‌کند.

$$\sum_{e=1}^n v_e \rho_e \leq V \quad 0 \leq \rho_e \leq 1 \quad (4)$$

به طوری که  $\rho_e$  چگالی نسبی،  $v_e$  حجم هر المان و  $V$  کل قطعه است. روش توبولوژی از جمله روش‌های بهینه‌سازی است، لذا روند مدل‌سازی مسائل بهینه‌سازی در اینجا حاکم است. برای بهینه‌سازی مسئله به شکل استاندارد مسائل بهینه‌سازی که مرکب از تابع هدف، قیدها و متغیرهای تعریف و پس از آن از الگوریتم‌های بهینه‌سازی مناسب استفاده می‌شود. در مدل‌سازی، مسئله برمبنای یک روند مرسوم به صورت زیر تعریف می‌شود:

۱. تعیین تابع هدف مناسب، مانند کاهش وزن سازه
۲. تعیین متغیرهایی که نقش اساسی را در تابع هدف بازی می‌کنند، تحت عنوان متغیرهای طراحی، مانند ابعاد
۳. تعیین محدودیتها یا بعبارتی شرایط استحکامی حاکم بر تابع هدف مانند تنش تسلیم یا حد مجاز کمانش و غیره در سازه

فرمول کلی مدل بهینه‌سازی مطابق رابطه ۵ است [۱].

Minimize or Maximize:  $F(X_i)$

$$g_i(X_i) \leq 0 \quad j = 1, 2, 3, \dots, p \quad (5)$$

$$A \leq X_i \leq B \quad i = 1, 2, 3, \dots, n$$

رونده فوق در مدل‌سازی المان محدود نیز به کار گرفته می‌شود. در روش المان محدود، ابتدا سازه مورد نظر همانند روش‌های مرسوم المان محدود مدل‌سازی و تحلیل می‌شود؛ یعنی ایجاد هندسه مدل، مشخصات مواد به کاررفته، بارهای وارد، شرایط مرزی، تراکنش‌های اجزای مونتاژی و شبکه‌بندی مدل اعمال می‌شود. سپس شرایط و الزامات تحلیل توبولوژی تعریف و اعمال می‌شود. اطلاعات اعمالی در مدل‌سازی توبولوژی عبارت‌اند از:

۱. تعریف تابع هدف مانند کاهش یا افزایش وزن، حجم، فرکانس، تغییرات مرکز نقل، گشتاور لختی، محدوده جابه‌جایی - دوران و عکس العمل نیرو - گشتاور
۲. تعریف محدودیت مانند محدوده وزن، فرکانس، حدود مجاز چیدمان مصالح، انتخاب الگوریتم حل، تعیین محل‌هایی که لازم است مصالح قرار گیرد یا خالی بمانند و ساختار هندسه مانند الزامات ساخت. نهایتاً با

۱. تقسیم سازه توسط نرم‌افزار اجزای محدود به قسمت‌های کوچک

۲. اعمال بارها و شرایط مرزی به سازه مورد نظر

۳. آنالیز سازه توسط نرم‌افزار اجزای محدود

۴. به دست آوردن تنش معادل فون میسز در تمامی المان‌ها. تنش فون میسز در حالت سه بعدی از رابطه ۱ به دست می‌آید.

$$\sigma^m = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{(\sigma_1 - \sigma_2)^2 + (\sigma_1 - \sigma_3)^2 + (\sigma_2 - \sigma_3)^2} \quad (1)$$

به طوری که در این رابطه  $\sigma_1$ ,  $\sigma_2$  و  $\sigma_3$  تنش‌های اصلی هستند.

۵. به دست آوردن تنش فون میسز ماکزیمم

۶. حذف المان‌ها در پایان هر چرخه و در پایان هر آنالیز که در رابطه ۲ صدق می‌کنند.

$$\frac{\sigma_e^m}{\sigma_{\max}^m} < PR_i \quad (2)$$

به طوری که در این رابطه  $PR_i$  نسبت حذف،  $\sigma_e^m$  مقدار تنش فون میسز در المان مورد نظر و  $\sigma_{\max}^m$  مقدار تنش فون میسز ماکزیمم است.

۷. انجام حلقه آنالیز اجزای محدود و حذف المان‌ها تا رسیدن به یک حالت پایدار. منظور از حالت پایدار این است که دیگر هیچ المانی قابل حذف از مدل سازه باقی نماند.

۸. انجام مجدد عملیات فوق با نسبت  $PR_i$  به نسبت حذف  $i$  و افزودن نرخ تکاملی پایدار مطابق رابطه ۳.

$$PR_{i+1} = PR_i + ER \quad i = 0, 1, 2, 3, \dots \quad (3)$$

۹. تکرار حلقه تا رسیدن به توبولوژی بهینه

**۳-۲. ریزسازه‌های ایزوتروپیک جامد با تابع جریمه**  
در این روش، که به طور گسترده در حل مسائل مختلف استفاده می‌شود [۱۳]، دانسیتی المان‌ها به عنوان متغیرهای طراحی فرض می‌شوند. در چرخه تحلیل، دانسیتی در طول تکرار تغییر می‌کند و سفتی هر المان با دانسیتی متناظر کوپل می‌شود. در نتیجه، در چرخه بهینه‌سازی، المان‌هایی از مدل که جرم و سفتی اندکی به آنها اختصاص می‌یابد حذف می‌شوند. در آخر، سازه شامل المان‌های حذف شده با سختی صفر و المان‌های باقی‌مانده با سختی بالاتر از صفر و کمتر یا مساوی یک خواهند بود. بعبارتی

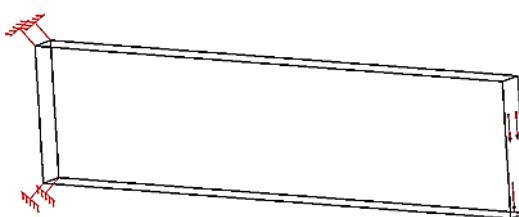
تکیه‌گاه یکسر گیردار مدل می‌شود. جنس مورد نظر نیز از فولاد پراستحکام با مدول یانگ  $20700 \text{ مگاپاسکال}$  و نرخ پواسون  $0.3$  می‌باشد. هدف استخراج شاکله این سازه بهمراه کاهش حجم و وزن است بهنحوی که در عملکرد مورد انتظار مشکلی پیش نیاید. جهت مدلسازی و تحلیل از نرمافزار آباکوس، تحلیل در حالت استاتیک خطی و از المان مربعی جهت المان‌بندی، استفاده شده است. سپس در ادامه مراحل مدلسازی، شرایط و الزامات بهینه‌سازی توبولوژی تعریف و در یک چرخه ۱۵ مرحله‌ای تحلیل و نتایج حاصل ارائه شده است. در شکل ۲ هندسه‌های تولیدشده بهمراه نمودار کاهش حجم سازه در طی مراحل تحلیل ارائه شده است.

تعیین تعداد حلقه‌های بهینه‌سازی، تحلیل توبولوژی انجام می‌شود. عملیات بهینه‌سازی اقدام به حذف المان‌های کم مؤثر می‌کند و این روند تا اتمام حلقه‌های تحلیلی ادامه می‌یابد. در ادامه سازه‌ای بهشکل تیر تحت بارگذاری و شرایط مرزی مختلف مدلسازی و روند تحلیل توبولوژی روی آنها دنبال می‌شود.

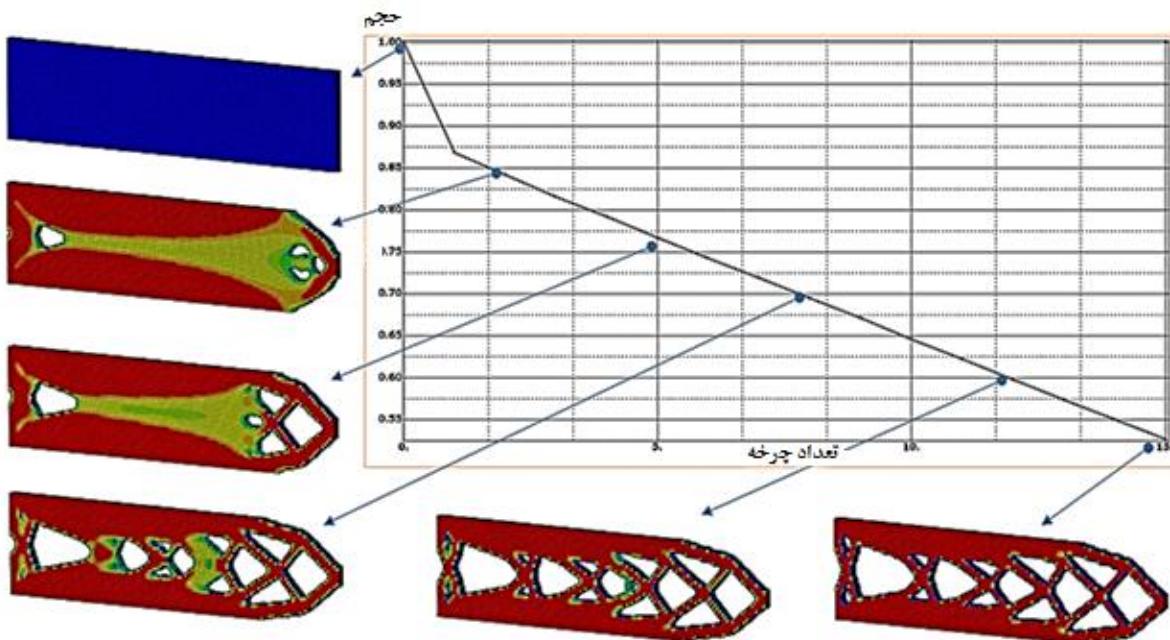
#### ۴. تحلیل توبولوژی

##### ۴-۱. قطعه یکسر گیردار تحت بار متتمرکز

در این مسئله سازه مورد نظر مطابق شکل ۱ با ابعاد  $2000 \times 500$  و  $50$  میلی‌متر تحت بار  $2000$  کیلوگرمی در پیشانی قطعه و



شکل ۱. قطعه یکسر گیردار تحت بار متتمرکز



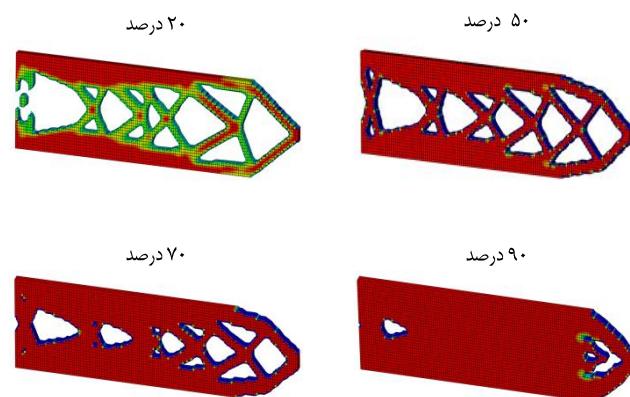
شکل ۲. تعدادی از اشکال قطعه در مراحل بهینه‌سازی قطعه یکسر گیردار تحت بار متتمرکز از جلو و نمودار کاهش حجم

توبولوژی المان‌هایی که در چرخه تحلیل نقش موثری نداشته‌اند از مدل حذف شده‌اند و این روند در همه چرخه‌ها و برای هر مرحله تکرار شده است. در نهایت هندسه مورد نظر به یک حالت پایدار

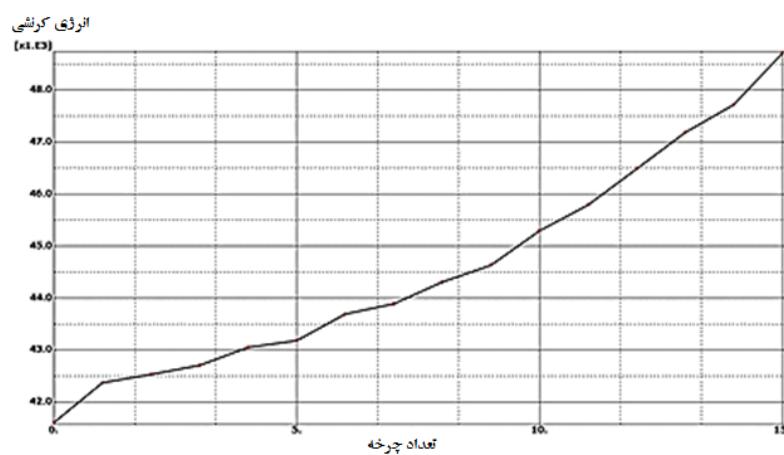
همان‌گونه که مشاهده می‌شود، سازه مورد نظر در طی مراحل تحلیل در حال تغییرات هندسی و کاهش حجم و وزن است. در هر مرحله، تحلیل استحکامی انجام‌شده و مطابق الگوریتم تحلیل

یکنواخت نیست، به عبارت دیگر در زمینه کمزنگتر همچنان امکان کاهش حجم وجود دارد این کانتور طیفی از مقادیر بین صفر و یک است که در حالت کمتر از یک همچنان امکان بهینه‌سازی وجود دارد. در صورت ادامه تحلیل حفره‌های ایجاد شده همچنان در حال تغییر و بعضی حذف شدن هستند و نهایتاً با کاهش ۵۵ درصد کاهش حجم چرخه بهینه‌سازی خاتمه می‌یابد. اما شاکله ایجاد شده تغییر می‌کند. این موضوع نشان می‌دهد تعریف دقیق محدودیت و مقدار مورد نیاز کاهش حجم و حفظ شاکله از جمله الزاماتی است که طراح می‌بایست مشخص نماید. در شکل ۴ نمودار انرژی کرنش<sup>۷</sup> نسبت به مراحل تحلیل ارائه شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود مقدار انرژی کرنشی با کاهش حجم در حال افزایش است و این موضوع دور از انتظار نیست؛ به هر حال در هر مرحله حجم کمتری با بار یکسان در روند تحلیل و با حفظ عملکرد اولیه مشارکت دارد.

می‌رسد و شکل بهینه پیشنهاد می‌گردد. جهت همگرایشدن تحلیل و اینکه هنوز امکان بهینه‌سازی سازه وجود دارد یا نه، و یا اینکه تعداد ۱۵ مرحله تحلیل در چرخه بهینه‌سازی کافی است یا نه؛ تحلیل‌های دیگری در چهار حالت ۲۰، ۵۰، ۷۰ و ۹۰ درصد امکان کاهش حجم نسبت به حالت اولیه سازه انجام شده است. این درصدها به عنوان معیار قیدی در مراحل تحلیل اعمال شده است. پس از تحلیل‌های انجام‌شده نتایج مرحله آخر هر کدام از حالت‌ها در شکل ۳ ارائه شده است. در این شکل بهترین حالت کاهش حجم معادل ۵۰ درصد اتفاق افتاده است. در حالت‌های ۷۰ و ۹۰ مراحل بهینه‌سازی به ۱۵ مرحله نمی‌رسد و قبل از آن در مراحل اولیه تحلیل خاتمه می‌یابد، به عبارتی مقدار بهینه‌سازی سازه با توجه به اعمال قید پس از طی چرخه‌های کمتری نهایی می‌شود. در حالت ۲۰ درصد، مقدار بهینه‌سازی همچنان می‌تواند ادامه یابد. همان‌طور که در شکل مشاهده می‌شود، کانتور دارای توزیع



شکل ۳. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه یک سر گیردار تحت بار متumer کر از جلو



شکل ۴. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه یک سر گیردار تحت بار متumer کر از جلو

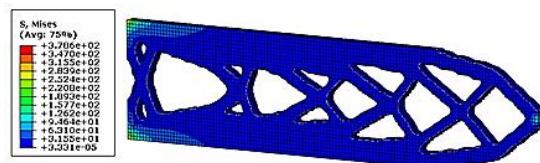
وارده وابسته است. همچنین در شکل ۸ نمودار انرژی کرنش نسبت به مراحل تحلیل نمایش داده شده است. همان‌طور مشاهده می‌شود، مقدار انرژی کرنشی با کاهش حجم در حال افزایش است. در شکل ۹ توزیع تنش ون میسر سازه نمایش داده شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود، ماکریم تنش در محل اتصالات با مقدار ۴۲ مگاپاسکال تحلیل شده است. این مقدار در حالت الاستیک و با توجه به نوع فولاد پراستحکام، مقدار پایینی است. همچنین این مقدار نسبت به حالت اولیه سازه تقریباً بدون تغییر مانده است؛ بنابراین استحکام با بهینه‌شدن و کاهش حجم ثابت مانده است.

**۴-۳. قطعه دو سر گیردار تحت بار متتمرکز از پایین**  
 در این مسئله نیز سازه مورد نظر از لحاظ ابعاد، نوع و تعداد المان و جنس همانند مسئله قبل است، اما از لحاظ شرایط مرزی و بارگذاری متفاوت می‌باشد. در این مسئله بار ۴۰۰۰ کیلوگرم بهصورت متتمرکز در وسط دو تکیه‌گاه و در زیر قطعه به آن وارد می‌شود (شکل ۱۰). در شکل ۱۱ تعدادی از مراحل بهینه‌سازی شده سازه مورد نظر در حالت بار گستردۀ بههمراه نمودار کاهش حجم نسبت به چرخه تحلیل ارائه شده است. در این شکل تعدادی از هندسه‌های پیشنهادی در طی مراحل تحلیل نمایش داده شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود، با تغییر شرایط بارگذاری و مرزی، هندسه‌پیشنهادی تحلیل شده تغییر کرده است؛ همچنین در شکل ۱۲ نمودار انرژی کرنش نسبت به مراحل تحلیل ارائه شده است. همان‌طور مشاهده می‌شود، مقدار انرژی کرنشی با کاهش حجم در حال افزایش است. در شکل ۱۳ نیز توزیع تنش ون میسر سازه ارائه شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود، ماکریم تنش در محل اتصالات با مقدار ۲۵۱ مگاپاسکال گزارش شده است. این مقدار در حالت الاستیک و با توجه به نوع فولاد پراستحکام قابل قبول است. بر این اساس مقدار تنش نسبت به حالت اولیه سازه تقریباً بدون تغییر مانده است. این بدان معناست که استحکام با بهینه‌شدن و کاهش حجم ثابت مانده است.

## ۵. نتیجه‌گیری

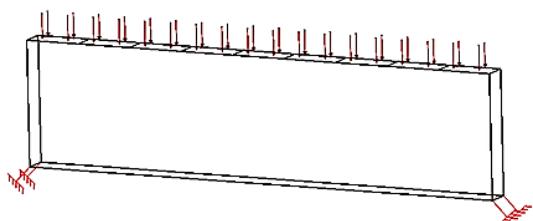
در این مقاله سه نوع بارگذاری متفاوت و شرایط مرزی مختلف روی یک هندسه مشخص تحلیل و شکل‌های بهینه استخراج شد. هندسه یا ساختاری که توسط طراح در ابتداء فرض می‌شد، از

در شکل ۵ توزیع تنش ون میسر سازه ارائه شده است؛ همان‌طور که مشاهده می‌شود، ماکریم تنش در محل اتصالات با مقدار ۳۸۷ مگاپاسکال گزارش شده است. این مقدار در حالت الاستیک و با توجه به نوع فولاد پراستحکام قابل قبول است. اما نکته مهم اینجاست که این مقدار نسبت به حالت اولیه سازه تقریباً بدون تغییر مانده است؛ در حالی که حجم سازه ۴۵ درصد کاهش یافته است. بنابراین عملکرد سازه در حوزه استحکام با بهینه‌شدن و کاهش حجم ثابت می‌ماند و این موضوع از جمله مزایای روش بهینه‌سازی توبولوژی است.



شکل ۵. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه یک سر گیردار تحت بار متتمرکز از جلو

**۴-۲. سازه دو سر گیردار تحت بار گستردۀ از بالا**  
 در این مسئله سازه مورد نظر از لحاظ ابعاد، نوع و تعداد المان و جنس همانند مسئله قبل است، اما از لحاظ شرایط مرزی و بارگذاری متفاوت می‌باشد. در این مسئله بار واردۀ بر سطح بالایی بهصورت گستردۀ و با مقدار ۴/۰ مگاپاسکال اعمال شده است (شکل ۶).

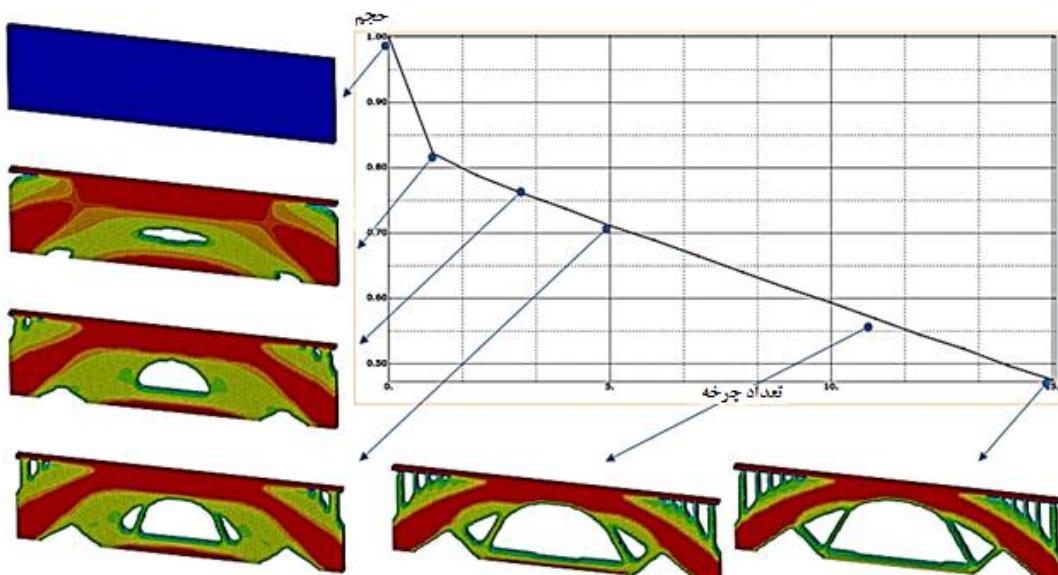


شکل ۶. قطعه دو سر گیردار تحت بار گستردۀ از بالا

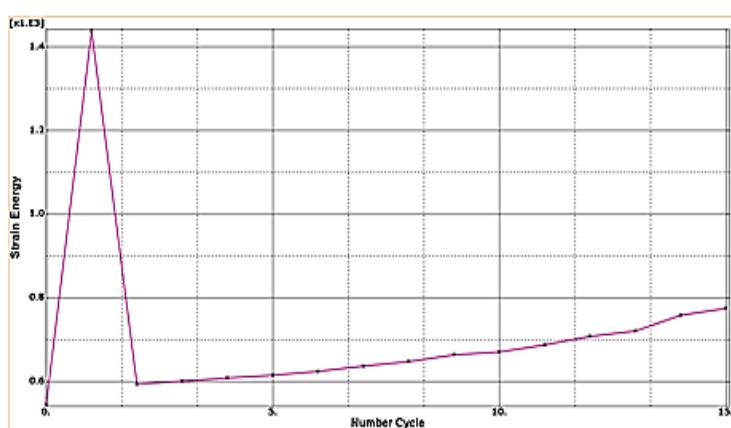
در شکل ۷ تعدادی از مراحل بهینه‌سازی شده سازه مورد نظر در حالت بار گستردۀ بههمراه نمودار کاهش حجم نسبت به چرخه تحلیل نمایش داده شده است. در این شکل تعدادی از هندسه‌های پیشنهادی در طی مراحل تحلیل ارائه شده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، هندسه‌پیشنهادشده پس از طی مراحل تحلیل تغییر کرده است و بهطور طبیعی به شرایط مرزی و نوع و مقدار بار

ملاحظات ساخت را نام برد. وابستگی هندسه پیشنهادی در اعمال درصدهای کاهش حجم می‌تواند از جمله موارد قابل نقد به این روش‌ها باشد. بر این اساس نحوه گسترش‌سازی معادلات حاکم و اعمال شرایط قیدی برای تعیین توبولوژی بهینه، عملکرد مناسبی را طلب می‌کند تا از بروز برخی ناپایداری‌های در روند بهینه‌یابی شکل سازه جلوگیری نماید. استخراج یک الگو جهت طراحی یک سازه که شاید در ابتدا شاکله آن مشخص نبوده است مزیت عمده روش توبولوژی است؛ علاوه بر آن شخصهای متعددی همچون وزن با حذف الزامات عملکردی بهینه می‌شود. از طرفی تلفیق روش‌های بهینه‌سازی توبولوژی و نرمافزارهای المان محدود امکان تحلیل‌های سازه‌های پیچیده را فراهم آورده است و همچنان تحقیقات و توسعه این روش‌ها با تدوین و طراحی الگوریتم‌های پیشرفته بهینه‌سازی در حال انجام است.

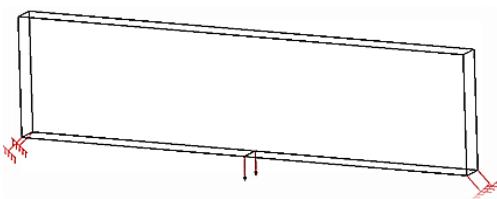
رهیافت روش بهینه‌سازی توبولوژی با نرمافزار المان محدود به یک هندسه بهینه تبدیل شد. نتایج حاصل از تحلیل‌های صورت گرفته نشان می‌دهد که نوع بارگذاری و شرایط مرزی کاملاً در تحلیل و هندسه بهینه پیشنهاد شده، نقش اساسی را بازی می‌کند. در حین تحلیل مقدار تنش تقریباً بدون تغییر می‌ماند. به عبارت دیگر با کاهش حجم و وزن سازه شرایط عملکردی ثابت می‌ماند و این دستاورد ارزشمندی است. همچنین در این بین، قیود اعمال شده در چرخه بهینه‌سازی نقش کلیدی را ایفا می‌کند. در این مقاله امکان کاهش حجم و بهدبال آن وزن تا ۵۰ درصد دنبال شده است؛ از طرفی کاهش کمتر از آن نیز با ملاحظات استحکامی و قیدی قابل انجام است. در این‌گونه تحلیل‌ها متغیرهای متعددی جهت استخراج هندسه بهینه نهایی قابل اعمال است که از جمله می‌توان محدوده‌های هندسی مسدود شده و



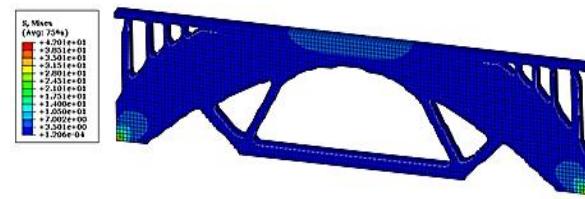
شکل ۷. تعدادی از شکل‌های قطعه در مراحل بهینه‌سازی قطعه دوسر گیردار تحت بار گسترده از بالا و نمودار کاهش حجم و افزایش انرژی در واحد حجم



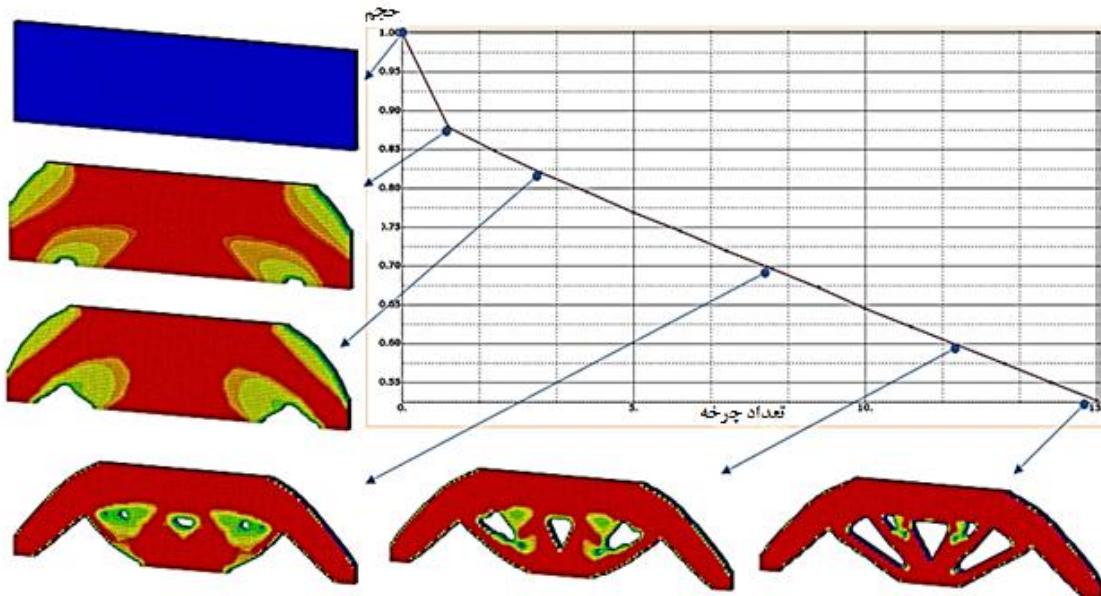
شکل ۸. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه دوسر گیردار تحت بار گسترده از بالا



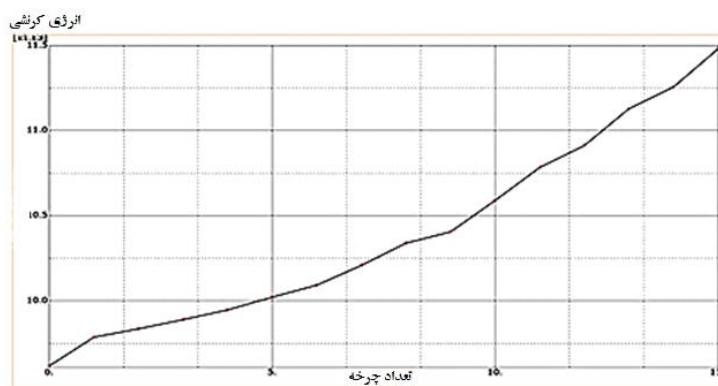
شکل ۱۰. قطعه دوسر گیردار تحت بار متumer کر از پایین



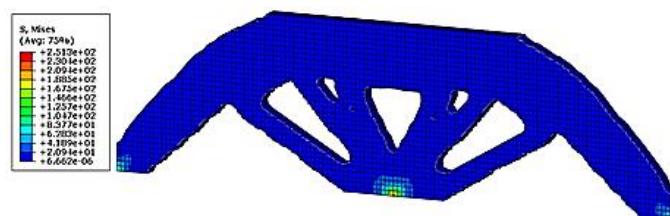
شکل ۹. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه دوسر گیردار تحت بار گستردگی از بالا



شکل ۱۱. تعدادی از شکل‌های قطعه در مراحل بهینه‌سازی قطعه دوسر گیردار تحت بار متumer کر از پایین و نمودار کاهش حجم و افزایش انرژی در واحد حجم



شکل ۱۲. طرح نهایی حاصل از بهینه‌سازی توبولوژی سازه مورد نظر استخراج شده است



شکل ۱۳. شکل بهینه‌سازی شده نهایی قطعه دوسر گیردار تحت بار متumer کر از پایین

جدول ۱. علائم و اختصارات

$\sigma^m$	تنش فون میسز
$\sigma_1$	تنش اصلی
$PR_i$	نسبت حذف
$\sigma_e^m$	مقدار تنش فون میسز در المان
$\sigma_{\max}^m$	مقدار تنش فون میسز ماکریم
$ER$	نرخ تکاملی
$\rho_e$	چگالی نسبی
$V_e$	حجم هر المان
$V$	حجم

## ۶. مأخذ

- [1] Arora J. S., *Introduction to Optimum Design*, 2<sup>nd</sup> Edition, University of Iowa, 2003.
- [2] Krog, L, Tucker, A., Rollema., G., *Aplication of Topology, sizing and Shape Optimization Methodes to Optimal Design of Aircraft Components*, Altair Engineering Ltd, 2002.
- [3] Ghasemi, M. R., B. Dizangian. "Size, Shape and Topology Optimization of Composite Steel Box Girders USING Pso Method." *Asian Journal of Civil Engeneering Bulding and Housing*, Vol. 11, No. 6, 2010.
- [4] Wang, D., W. H. Zhang, J. S. Jiang. "Truss Optimization on Shape and Sizing with Frequency Constraints." *AIAA Journal*, Vol. 42, No. 3, 2004.
- [5] Eves, J., V. V. Toropov, H. M. Thompson, P. H. Gaskell, J. J. Doherty, J. C. Harris. "Topology Optimization of Aircraft with Non-Conventional Configurations", *8<sup>th</sup> World Congress on Structural and Multidisciplinary Optimization*, Lisbon, Portugal, 2009.
- [6] Saleem, W., F. Yuqing. "Strategy for Optimal Configuration Design of Existing Structures by Topology and Shape Optimization Tools." *World Academy of Science, Engineering and Technology* 37, 2010.
- [7] Ghaffarianjam, H. R., M. H. Abolbashari. "On Optimization Method to the Global Optimum for the Beam Design", *8<sup>th</sup> World Congress on Structural and Multidisciplinary Optimization*, May 19-24, Orlando, Florida, USA, 2013.
- [8] Dunning, P., C. H. Brampton, H. A. Kim. "Introducing Loading Uncertainty in Topology Optimization." *AIAA Journal* Vol. 49, No. 4, April 2011.
- [9] Lanes, R. M., M. Greco. "Application of a Topological Evolutionary Optimization Method Developed through Python Scrip." *Science & Engineering Journal* 22 (1), Jun 2013, pp. 1-11.
- [10] Nair, A., M. Demircubuk, P. Dewhurst, D. Taggart. "Evolutionary Techniques for Identifying Minimum Weight Topologies and for the Suppression of Global Instabilities", *ABAQUS Users' Conference*, 2005.
- [11] Dunning, P., Ch. Brampton, H. A. Kim. "Multidisciplinary Level Set Topology Optimization of the Internal Structure of an Aircraft Wing", *10<sup>th</sup> World Congress on Structural and Multidisciplinary Optimization*, May 19-24, Orlando, Florida, USA, 2013.
- [12] Zhou, M., M. Y. Wang. "Structural Optimization Using Adaptive Level Set Method", *International Symposium on Flexible Automation*, Louis, USA, 2012.
- [13] Lus, F., A. Alexandra, A. Gomes, A. Suleman. "Wing Topology Optimization with Self-Weight Loading", *10<sup>th</sup> World Congress on Structural and Multidisciplinary Optimization*, May 19-24, Orlando, Florida, USA, 2013.

- 
1. topology optimization
  2. size optimization
  3. shape optimization
  4. homogenization
  5. evolutionary structural optimization (ESO)
  6. solid Isotropic material with penalization (SIMP)
  7. strain energy